



ООО «ТИСО-ПРОДАКШИН»

**ТУРНИКЕТ ПОЛНОРОСТОВОЙ  
ОДНОПРОХОДНОЙ  
ВНУТРЕННЕГО ИСПОЛНЕНИЯ  
Т1.1.ВУС.СС**



**РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ  
АЮИА.436 РЭ**

2018

## СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ .....	3
ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЯ ПОТРЕБИТЕЛЮ ПО БЕЗОПАСНОЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ ТУРНИКЕТА .....	4
ОБЩИЕ ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЯ .....	4
1 ОПИСАНИЕ И РАБОТА .....	5
1.1 Общие сведения об изделии и его назначении .....	5
1.2 Технические характеристики .....	6
1.3 Состав изделия и комплектность поставки .....	6
1.4 Состав изделия и комплектность поставки .....	6
1.5 Средства измерения, инструмент и принадлежности .....	10
1.6 Описание и работа контроллера как составной части турникета .....	11
2 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ .....	22
2.1 Эксплуатационные ограничения .....	22
2.2 Размещение и монтаж .....	22
2.3 Подготовка изделия к использованию .....	31
2.4 Действия в экстремальных условиях .....	32
3 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ .....	33
3.1 Общие указания .....	34
3.2 Меры безопасности .....	34
3.3 Порядок технического обслуживания .....	34
4 ТЕКУЩИЙ РЕМОНТ .....	35
4.1 Общие указания .....	35
4.2 Перечень возможных неисправностей .....	35
4.3 Проверка изделия после ремонта .....	36
5 ХРАНЕНИЕ И ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ .....	36
6 УТИЛИЗАЦИЯ .....	36
7 ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ И УСЛОВИЯ ГАРАНТИЙНОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ	36
Приложение А_Конструкция, габаритные и установочные размеры турникета .....	39
полноростового однопроходного внутреннего исполнения .....	39
Приложение Б_Пульт управления и схема подключения .....	42
Приложение В_Схема электрическая принципиальная подключения турникета .....	44
Приложение Г.1_Схема электрическая подключения турникета к системе контроля и управления доступом (СКУД) .....	45
Приложение Г.2_Схема электрическая подключения турникета к пожарной сигнализации (ПС) .....	46
Приложение Г.3_Схема электрическая подключения турникета к пожарной сигнализации (ПС) .....	47
Приложение Г.4_Схема электрическая подключения турникета к пульту управления .....	48

## ВВЕДЕНИЕ

Настоящее руководство по эксплуатации (далее – РЭ), распространяется на турникет полноростовой однопроходной внутреннего исполнения с сервоприводом (далее по тексту «турникет»), с сервоприводом. РЭ содержит сведения о конструкции, технических характеристиках, монтаже, сведения для правильной эксплуатации и обслуживания турникета.

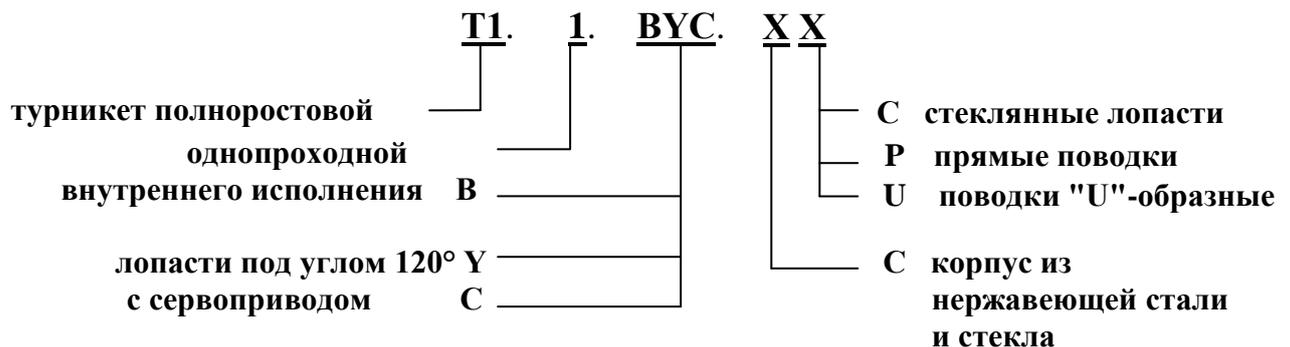
Настоящее руководство по эксплуатации разработано в соответствии с требованиями технических условий ТУ У 31.6-32421280-003:2010.

К обслуживанию турникета допускается квалифицированный персонал, имеющий соответствующую группу допуска к работам с электроустановками напряжением до 1000 В, который ознакомился с РЭ, получил инструктаж по технике безопасности и прошел подготовку по технической эксплуатации и обслуживанию турникета.

Надежность и долговечность работы турникета обеспечивается соблюдением режимов и условий транспортирования, хранения, монтажа и эксплуатации, поэтому выполнение всех требований, изложенных в настоящем документе, является обязательным.

В связи с систематически проводимыми работами по совершенствованию изделия в его конструкцию могут быть внесены изменения, не ухудшающие параметры и качество изделия, не отраженные в настоящем РЭ.

В зависимости от назначения и конструктивных особенностей турникета принята следующая структура условного обозначения изделия:



Пример записи обозначения турникета полноростового однопроходного, с сервоприводом, со стеклянными лопастями и корпусом из нержавеющей стали со стеклом при заказе:

Турникет Т1.1.ВУС.СС ТУ У 31.6-32421280-003:2010.

## **ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЯ ПОТРЕБИТЕЛЮ ПО БЕЗОПАСНОЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ ТУРНИКЕТА**

*Эти предостережения предназначены для обеспечения безопасности при использовании турникета, чтобы характеристики безопасности не были нарушены неправильным монтажом или эксплуатацией. Данные предупреждения преследуют цель привлечь внимание потребителя к проблемам безопасности.*

### **ОБЩИЕ ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЯ**

Соблюдайте требования и меры безопасности, установленные настоящим РЭ:

- перед эксплуатацией обязательно подключите изделие к контуру заземления;
- подключайте турникет к сети переменного тока с параметрами, указанными в пункте 1.2 «Технические характеристики»;
- осмотры, наладочные и ремонтные работы производите только после отключения турникета от сети питания.

После приобретения турникета освободите изделие от упаковки и убедитесь в его целостности. В случае сомнения в целостности приобретенного изделия не используйте турникет, а обратитесь к поставщику или непосредственно к изготовителю.

Элементы упаковки (деревянная паллета, гвозди, скобы, полиэтиленовые пакеты, картон и т.д.) как потенциальные источники опасности обязательно уберите в недоступное место перед использованием турникета по назначению.

По способу защиты человека от поражения электрическим током турникет относится к классу защиты 01 согласно ГОСТ 12.2.007.0-75 и не предназначен для эксплуатации во взрывоопасных и пожароопасных зонах по «Правилам устройств электроустановок» (ПУЭ).

Использование турникета не по назначению, неправильная установка, несоблюдение условий транспортирования, хранения, монтажа и эксплуатации изделия, установленных настоящим РЭ, может повлечь нанесение ущерба людям, животным или имуществу, за которые изготовитель ответственности не несет.

## 1 ОПИСАНИЕ И РАБОТА

### 1.1 Общие сведения об изделии и его назначении

1.1.1 Турникет предназначен для управления перемещением людей на проходных промышленных предприятий, в банках, на стадионах, административных учреждениях и т. д. под воздействием сигналов управления системы контроля доступа (с клавиатуры, со считывателей магнитных карт и т. п.) или вручную (с пульта ручного управления).

Пропускная способность турникета без идентификации личности – не менее 20 человек в минуту.

1.1.2 Габаритные размеры и масса турникета соответствуют значениям, указанным в таблице 1.

Таблица 1

Обозначение типоисполнения	Габаритные размеры, мм			Масса, кг, не более,
	H	L	B	
T1.1.ВУС.СС	2310	1440	1440	470

1.1.3 Параметры, характеризующие условия эксплуатации по ГОСТ 15150-69 приведены в таблице 2.

Таблица 2

Условия эксплуатации	Для климатического исполнения	Величина параметра
Температура окружающего воздуха	УХЛ4	от плюс 1 до плюс 40 °С
Относительная влажность воздуха		80 % при плюс 25 °С
Допустимое давление окружающего воздуха		от 84 до 106,7 кПа
Диапазон температур во время транспортирования		от минус 50 до плюс 50 °С
Диапазон температур во время хранения		от плюс 5 до плюс 40 °С
Группа механического исполнения		L3
Высота над уровнем моря		до 2000 м
Окружающая среда	УХЛ4	взрывобезопасная, не содержит токопроводящей пыли, агрессивных газов и паров в концентрациях, разрушающих изоляцию и металлы, нарушающих нормальную работу установленного в турникеты оборудования
Место установки		в закрытых помещениях при отсутствии непосредственного воздействия атмосферных осадков и солнечной радиации вертикальное, допускается отклонение от вертикального положения не более 1° в любую сторону

Продолжение таблицы 2

1	2	3
Рабочее положение		вертикальное, допускается отклонение от вертикального положения не более 1° в любую сторону

#### 1.1.4 Показатели надежности:

- среднее время восстановления работоспособного состояния (без времени доставки ЗИП) – не более 6 часов;
- средняя наработка на отказ – не менее 1 500 000 проходов;
- средний срок службы турникета до капитального ремонта – не менее 10 лет.

## 1.2 Технические характеристики

Основные параметры турникета приведены в таблице 3.

Таблица 3

Наименование параметра	Единицы измерения	Величина параметра
Пропускная способность в режиме разового прохода, не менее	чел./мин.	20
Ширина прохода, не более	мм	650
Напряжение электропитания:		
– сети переменного тока (первичное)	В Гц	100 ÷ 240 ~ 50/60
– источника постоянного тока (вторичное)	В	12
Потребляемая мощность, не более	Вт	155
Степень защиты по EN 60529	–	IP54

## 1.3 Состав изделия и комплектность поставки

### 1.3.1 Конструктивное исполнение турникета

1.3.1.1 Конструкция полноростового однопроходного турникета представлена следующими основными устройствами и элементами (см. приложение А):

- стенками;
- ротором;
- контейнером с механизмом управления;
- световыми табло индикации;
- электрооборудованием;
- пультом управления.

По заказу турникет может комплектоваться аккумулятором<sup>1</sup>.

1.3.1.2 Конструктивное исполнение турникета – со стеклянными лопастями (условное обозначение Т1.1.ВУС.СС).

По заказу возможно изготовление следующих конструктивных исполнений турникета:

- с прямыми поводками из нержавеющей стали (условное обозначение Т1.1.ВУС.СР);
- с "U"-образными поводками из нержавеющей стали (условное обозначение Т1.1.ВУС.СУ).

1.3.1.3 По материалу изготовления – из нержавеющей шлифованной или полированной стали и стекла (условное обозначение Т1.1.ВУС.СС).

<sup>1</sup> В комплект поставки турникета не входит - при необходимости укомплектовывается заказчиком

Конструкция, габаритные и установочные размеры изделия приведены в приложении А.

### 1.3.2 Конструкция турникета «GlassGo» и комплектность поставки турникета

При заказе турникета в собранном виде изделие поставляется одним упаковочным местом.

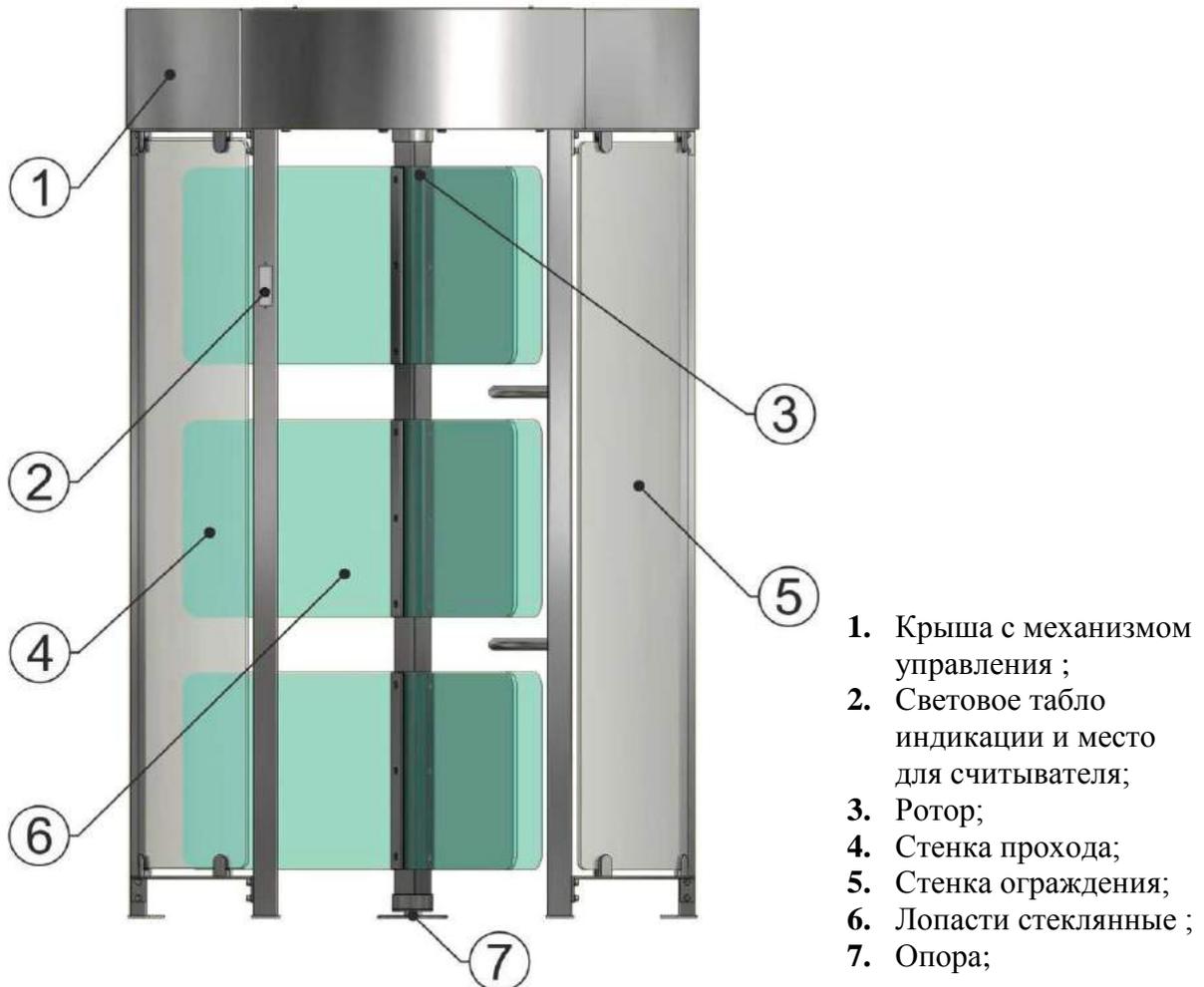


Рис.1 – Конструкция и общий вид турникета «GlassGo» АЮИА.436

## 1.4 Устройство и работа

### 1.4.1 Устройство турникета

1.4.1.1 Конструкция сборная (см. рисунок 1) состоит стенки ограждения 5, стенки прохода 4 и ротора 3. Верхней стяжкой конструкции является крыша 1, внутри которой установлен механизм управления турникета и электрооборудование (блок питания и управления, контроллеры, аккумулятор\*, система обогрева\* (в стандартный комплект поставки не входит) и др.).

1.4.1.2 Ротор поворотный 3, разделенный на три сектора по 120° каждый, размещается между стенками. Верхняя часть ротора через полумуфту сцепления связана с валом механизма управления. Крепление опоры 7 поворотного ротора 3 и стенок 4, 5 к полу производится с помощью анкеров Redibolt (с кожухом и болтом).

1.4.1.3 Конструкция механизма управления (см. рисунок 2) состоит из нижней и верхней плит 1 и 2, на которых размещаются основные элементы конструкции.

Между плитами на валу установлены храповые колеса 3 и 4, которые стопорятся «собачками» 5, 6. В положении зацепления с храповыми колесами «собачки» поджимаются пружинами 7 и 8. Размыкание храпового зацепления осуществляется электромагнитами 9 и 10, которые при включении обеспечивают поворот соответствующих «собачек» и снятие со стопора соответствующего храпового колеса.

Доводка ротора в исходное положение (когда храповое колесо своим зубом упирается в «собачку») обеспечивается сервоприводом.

Датчиками контроля исходного положения ротора и направления его вращения являются оптопары 18, 19, работающие в совокупности с зубчатым диском 16, 17, жестко связанным с валом храповых колес.

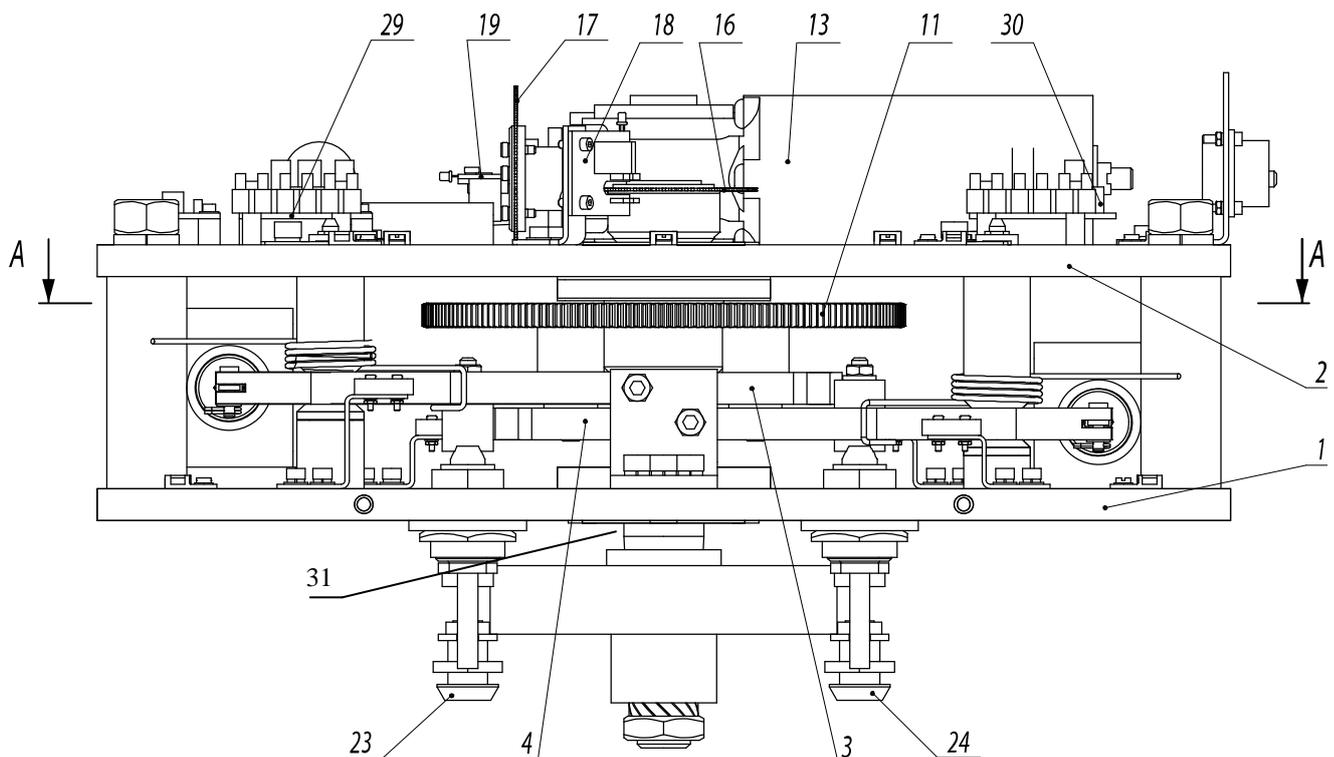
1.4.1.5 Табло индикации 2 (см. рисунок 1) размещаются на стойках турникета и на контейнере при входе и предназначены для видимого отображения информации о постановке и выполнении команд, поступивших от управляющей системы (СКУД, пульта управления, или клавиатуры) на исполнительные механизмы турникета.

1.4.1.6 Пульт управления выполнен в виде небольшого настольного прибора в корпусе из пластика и служит для задания и индикации режимов работы при ручном управлении турникетом. Пульт управления и схема его подключения приведены в приложении Б.

1.4.1.7 Для обеспечения эксплуатации турникета в составе системы контроля и управления доступом (СКУД) как элементы указанной системы используются:

- комплекс технических средств СКУД;
- программное обеспечение СКУД;
- считыватели карточек, брелков и т.п.;
- карточки, брелки и т.п.;
- технические средства для оформления пропусков.

Поставку перечисленного выше Изготовитель осуществляет по согласованию сторон по отдельному договору.



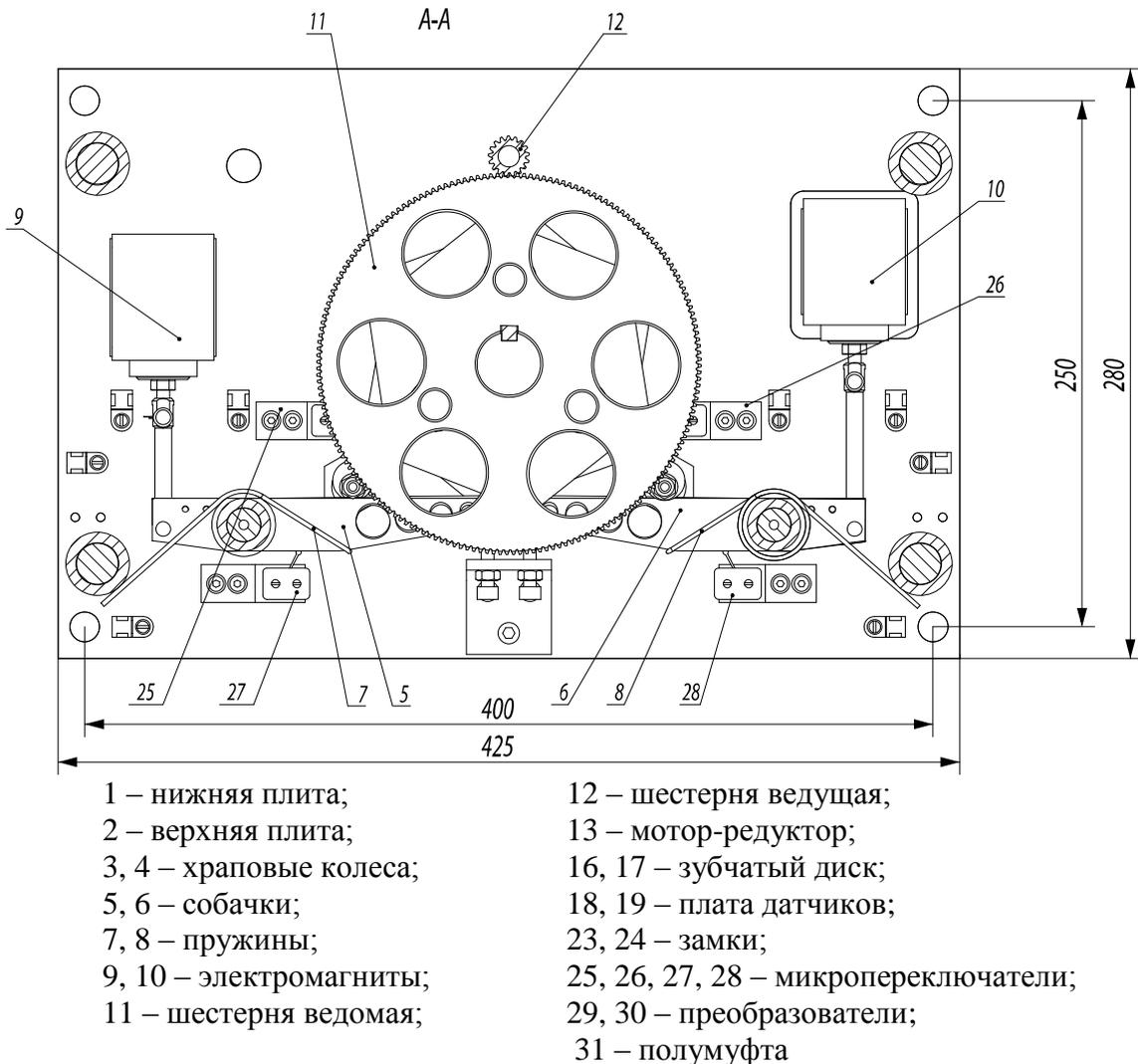


Рис.2 – Механизм управления

### 1.4.2 Принцип работы турникета

1.4.2.1 В исходном состоянии (при отключенном питании электромагнитов механизма управления) ротор заблокирован от поворота в обоих направлениях.

1.4.2.2 После поступления на контроллер разрешающей команды на проход в одном из направлений:

- на табло индикации высвечивается зеленая стрелка;
- подается питание на соответствующий электромагнит;
- производится разблокировка турникета в соответствующем направлении, и проходящий через турникет человек получает возможность вручную вывести ротор из исходного состояния в направлении прохода. Ротор благодаря сервоприводу самостоятельно поворачивается на 120° и останавливается в фиксированном положении.

1.4.2.3 С момента начала поворота ротора на табло индикации высвечивается индикация (см.рисунок 3) красного цвета (горит «>>>»).

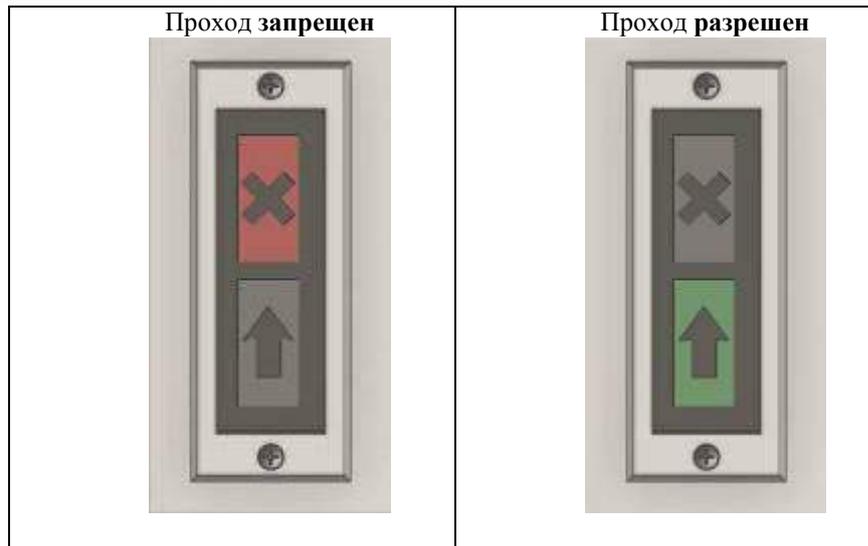


Рис. 3 - Отображения статуса турникета на индикации

Более детальное описание режимов работы турникета изложено в разделе 1.8 «Описание и работа контроллера как составной части турникета».

1.4.2.4 Напряжение электропитания турникета 12 В постоянного тока обеспечивается блоком питания.

1.4.2.5 Схема электрическая принципиальная подключения турникета приведена в приложении В.

### 1.5 Средства измерения, инструмент и принадлежности

Для монтажа изделия не требуется применения специального инструмента (достаточно использование универсальных средств измерения и монтажа). (см.рисунок 4)

- перфоратор;
- буры для сверления бетона (в соответствии с диаметром анкеров, входящих в комплект поставки турникета);
- удлинитель;
- набор торцевых и рожковых ключей;
- набор шестигранников;
- набор отверток;
- молоток;
- мультиметр (тестер);
- рулетка измерительная;
- маркер;
- плоскогубцы, бокорезы;
- уровень строительный.



Рис.4 - Инструмент и вспомогательное оборудование для размещения и монтажа

## 1.6 Описание и работа контроллера как составной части турникета

### 1.6.1. Назначение контроллера

Контроллер РСВ.112.21.20.00 предназначен для управления работой полноростового турникета как под управлением системы санкционированного доступа (далее ССД), так и автономно. Он обеспечивает необходимую логику работы турникета в различных режимах работы, а также согласование команд управления от внешних устройств и формирование сигналов отчета.

#### 1.6.1 Контроллер турникета РСВ.112.21.20.00

1.6.1.1 Контроллер выполнен на плате (104 x 68) мм. Для управления электромагнитами и индикаторами используются полевые транзисторы.

На плате контроллера установлено 19 светодиодов. Назначение их следующее:

- 5 светодиодов индицируют состояние входов для внешних подключений «INP1» ÷ «INP5»;
- светодиод «POWER» индицирует наличие напряжения питания 5 В;
- светодиод «OPERATE» индицирует работоспособность микропроцессора;
- 7 светодиодов индицируют состояние выходов для внешних подключений «OUT1» ÷ «OUT7»;
- 3 светодиода «SENSOR» индицируют состояние датчика положения ротора;
- светодиоды «RX» и «TX» индицируют соответственно прием и передачу по последовательному порту.

На плате установлено 40 клеммных зажимов для подсоединения проводов, 14 из которых – для внешних подключений, остальные – для подключения к узлам турникета и резервные.

Внешний вид контроллера приведен на рисунке 5.

#### 1.6.1.3 Описание работы

Контроллер работает по программе, занесенной в память микропроцессора. Управление механизмом турникета и индикацией производится в зависимости от команд управления и состояния датчиков положения ротора, исходя из логики, заложенной в программе. Команды управления могут передаваться по RS-485 (от пульта управления) или через логические входы (замыканием и размыканием входов «INP1» ÷ «INP5» на «GND»).

Контроллер (и вместе с ним турникет) может находиться в «ИСХОДНОМ СОСТОЯНИИ» (закрыт для прохода) или в одном из следующих режимов прохода:

- «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ БЕЗ ШЛЮЗА».
- «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ С ФУНКЦИЕЙ ШЛЮЗА».
- «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ».
- «МЕХАНИЧЕСКАЯ РАЗБЛОКИРОВКА В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ».

Остальные режимы работы представляют из себя комбинации различных или одинаковых основных режимов в разных направлениях:

- Разовый проход в одном направлении без шлюза и любой из основных режимов в другом.
- Разовый проход в одном направлении с функцией шлюза и любой из основных режимов в другом.
- Свободный проход в одном направлении и любой из основных режимов в другом.
- Механическая разблокировка в одном направлении и любой из вышеперечисленных режимов в другом.

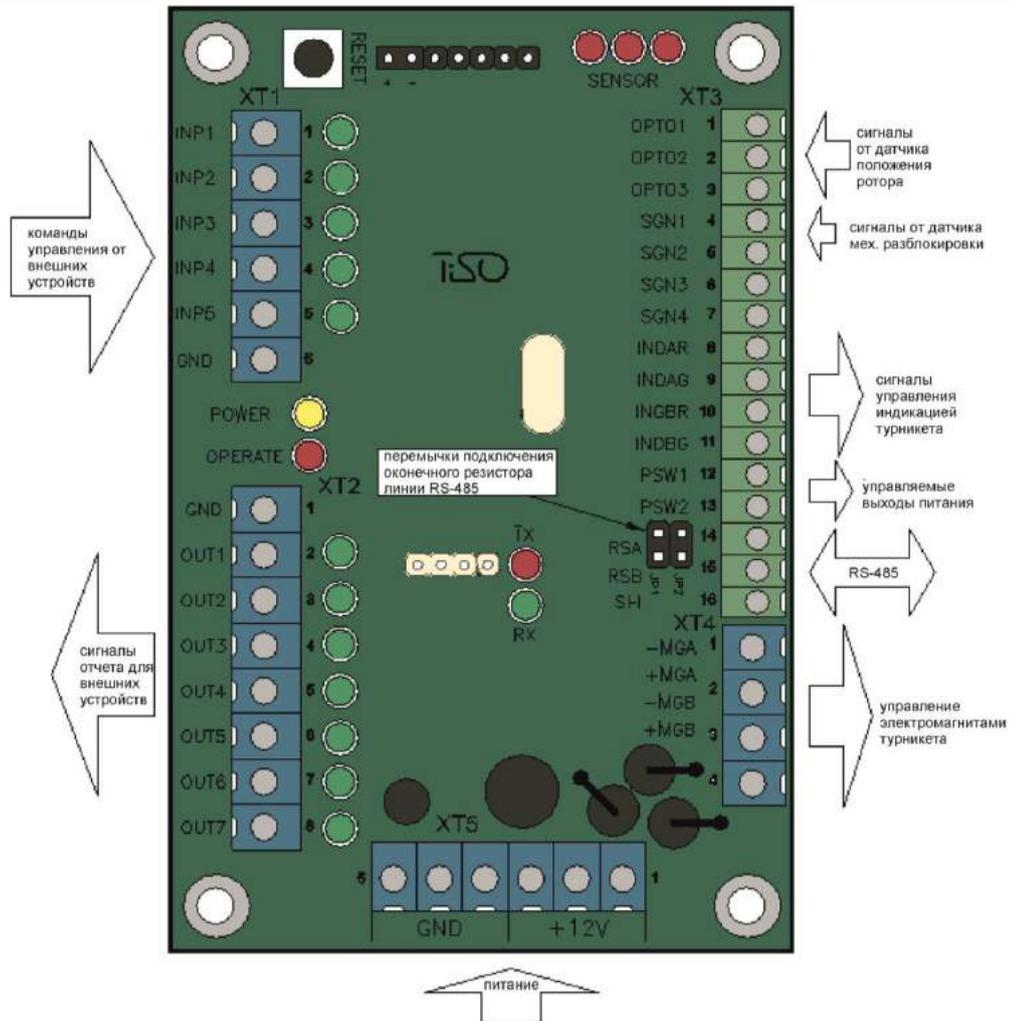


Рис.5 – Внешний вид контроллера PCB.112.21.20.00

### 1.6.1.2 Технические характеристики

Технические характеристики контроллера приведены в таблице 5.

Таблица 5

Наименование параметра	Величина параметра
Количество входов для приема команд управления	5
Количество сигнальных выходов	7
Тип входов	логические
Тип выходов	открытый коллектор
Напряжение логической «1»	(3 ÷ 5) В
Напряжение логического «0»	(0 ÷ 2,2) В
Максимальное напряжение, подаваемое на входы «INP1» ÷ «INP5», не более	15 В
Максимальное напряжение, коммутируемое транзисторами сигнальных выходов	50 В
Максимальный коммутируемый ток по сигнальным выходам	0,1 А
Напряжение питания контроллера	(9 ÷ 15) В
Максимальный потребляемый ток	0,15 А
Количество последовательных портов приема и передачи сигналов (RS-485)	1
Климатическое исполнение и категория размещения по EN 60529	УХЛ4

#### 1.6.1.3.1 «ИСХОДНОЕ СОСТОЯНИЕ»

В этом режиме контроллер находится, если отсутствуют команды «ОТКРЫТЬ А/В» и ротор турникета установлен в точку 0°, 120° или 240°. В этом режиме электромагниты обесточены и тем самым блокируют ротор. Включена красная, запрещающая индикация в обоих направлениях.

#### 1.6.1.3.2 «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ БЕЗ ШЛЮЗА»

В этом режиме контроллер через электромагнит разблокирует ротор в одном направлении с возможностью поворота его на 120°. Это обеспечивает возможность прохода одного человека через турникет без остановки в точке 60° (шлюз).

Контроллер переходит в «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ», если в «ИСХОДНОМ СОСТОЯНИИ» получает команду «ОТКРЫТЬ А/В» (подан активный уровень сигнала на вход «INP4» или «INP5»), турникет открыт на время действия сигнала. Команда может также поступить по RS-485.

При этом, если команда получена через вход «INP4» или «INP5», то контроллер ожидает начало вращения ротора в течение активного состояния сигнала на соответствующем входе «INP4» или «INP5», а если контроллер получил команду «ОТКРЫТЬ А/В» по RS-485, то начало вращения ротора ожидается до окончания задержки «ОЖИДАНИЕ НАЧАЛА ПРОХОДА».

Последовательность действий контроллера, после получения команды «ОТКРЫТЬ А/В», следующая:

- Иницируется задержка «ОЖИДАНИЕ НАЧАЛА ПРОХОДА».
- Контроллер подает напряжение на электромагнит и тем самым разблокирует ротор в соответствующем направлении.
- Переключает индикацию, соответствующую разрешенному проходу, с красной на зеленую.

Если в течение задержки «ОЖИДАНИЕ НАЧАЛА ПРОХОДА» вращение ротора началось, то дальнейшее поведение контроллера зависит от угла поворота ротора:

- 6° поворота ротора – индикация переключается с зеленой на красную, показывая занятость прохода. Выходной сигнал «НАЧАЛО ПРОХОДА А/В» («OUT1» или «OUT2») принимает активное состояние. Сбрасывается задержка «ОЖИДАНИЕ НАЧАЛА ПРОХОДА»;
- 10° поворота ротора – проверяется состояние соответствующего входа «ШЛЮЗ А/В». Если команда активна, контроллер переходит в режим «РАЗОВОГО ПРОХОДА С ФУНКЦИЕЙ ШЛЮЗ». Если к этому моменту команда «ШЛЮЗ» соответствующего направления не поступила, то контроллер далее работает в режиме «РАЗОВОГО ПРОХОДА В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ БЕЗ ШЛЮЗА»;
- 58° поворота ротора – снимается сигнал «НАЧАЛО ПРОХОДА А/В» («OUT1» или «OUT2») и возникает сигнал «ТОЧКА ШЛЮЗ» («OUT5»);
- 60° поворота ротора – после прохода этой точки ротор не может быть возвращен в точку 0° (в обратном направлении) без подачи команды «ВОЗВРАТ» («INP1») или активизации через RS-485 режима «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» в направлении, противоположном текущему;
- 64° поворота ротора – возникает сигнал «ОБНАРУЖЕНИЕ ПРОХОДА А/В» («OUT3» или «OUT4»);
- 70° поворота ротора – снимается напряжение удержания с соответствующего электромагнита, тем самым подготавливая ротор к блокированию в точке 120° (0° для следующего прохода);
- 120° поворота ротора – сбрасываются сигналы «ТОЧКА ШЛЮЗ» («OUT5») и соответствующий сигнал «ОБНАРУЖЕНИЕ ПРОХОДА А/В» («OUT3» или «OUT4»);

«OUT4»), после чего проверяется наличие команды «ОТКРЫТЬ А/В» («INP4» или «INP5»), соответствующей текущему направлению прохода, и если команда к этому моменту остается активной, то контроллер переходит в режим «СВОБОДНОГО ПРОХОДА».

#### 1.6.1.3.3 «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ С ФУНКЦИЕЙ ШЛЮЗА»

В этом режиме контроллер через электромагнит разблокирует ротор в одном направлении с возможностью поворота его на 60°. После чего ротор может быть разблокирован в любом направлении, что дает возможность организовать второй уровень идентификации и по ее результатам разрешить закончить проход или разрешить выход в обратном направлении.

Контроллер переходит в режим «РАЗОВЫЙ ПРОХОД С ФУНКЦИЕЙ ШЛЮЗА», если в «ИСХОДНОМ СОСТОЯНИИ» активна команда «ШЛЮЗ А/В» («INP2»/«INP3»). В этом случае контроллер, получив соответствующую команду «ОТКРЫТЬ А/В», переходит в режим «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ С ФУНКЦИЕЙ ШЛЮЗА».

Контроллер также переходит в режим «РАЗОВЫЙ ПРОХОД С ФУНКЦИЕЙ ШЛЮЗА», если турникет уже начал работу в одном из направлений в режиме «РАЗОВЫЙ ПРОХОД», а в момент достижения ротором угла 10° активизируется команда «ШЛЮЗ» в направлении текущего прохода, то дальнейший проход будет осуществляться с функцией шлюза.

Отличие работы контроллера в этом режиме от работы в режиме «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ БЕЗ ШЛЮЗА» заключается в следующем:

- Когда ротор достигает позиции 10°, контроллер снимает напряжение удержания с электромагнита текущего направления и с электромагнита встречного направления, если на встречном направлении включен «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД».

- Ротор попадает в 60° с двумя обесточенными электромагнитами, что приводит к его блокированию.

- После этого можно вновь разблокировать ротор в прямом направлении (направлении продолжения прохода), сняв соответствующую команду «ШЛЮЗ («INP2»/«INP3») или подав через RS-485 команду «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» в текущем направлении. Разница состоит в том, что получив команду «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» через RS-485, ротор не будет блокирован в текущем направлении в точке 120°.

- Из положения «ШЛЮЗ», ротор также может быть разблокирован для выхода в обратном направлении подачей команды «ВОЗВРАТ» (активный уровень сигнала на входе «INP1») или подачей через RS-485 команды «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» в направлении, противоположном текущему. Разница состоит в том, что получив команду «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» через RS-485, ротор не будет блокирован в точке 0°.

#### 1.6.1.3.4 «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ»

В этом режиме ротор может беспрепятственно вращаться в направлении свободного прохода. В обратном направлении ротор может вращаться только до ближайшей точки блокировки, то есть на 60°. В режиме «СВОБОДНОГО ПРОХОДА» индикатор соответствующего направления мигает зеленым цветом.

Переход контроллера в этот режим происходит в двух случаях:

- Первый – при удержании команды «ОТКРЫТЬ А/В» (вход «INP4» или «INP5») в активном состоянии в момент пересечения ротором точки 120° при окончании «РАЗОВОГО ПРОХОДА».

- Второй – мгновенно, после приема команды «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» в соответствующем направлении через RS-485.

После перехода контроллера в режим «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД» состояние команды «ШЛЮЗ» соответствующего направления не имеет значения, а выходные сигналы «НАЧАЛО ПРОХОДА», «ОБНАРУЖЕНИЕ ПРОХОДА» и «ТОЧКА ШЛЮЗ» соответствующего направления не формируются.

Выход из этого режима в «ИСХОДНОЕ СОСТОЯНИЕ» происходит после снятия команды «ОТКРЫТЬ А/В» или приема команды «ОТМЕНА СВОБОДНОГО ПРОХОДА» по RS-485. Но произойдет это не моментально, а только при достижении ротором одной из стартовых точек  $0^\circ$ ,  $120^\circ$  или  $240^\circ$ , то есть, если отмена свободного возникает во время начавшегося прохода, то он будет закончен как свободный.

#### 1.6.1.3.5 «МЕХАНИЧЕСКАЯ РАЗБЛОКИРОВКА»

В этом режиме ротор может беспрепятственно вращаться в направлении механически разблокированного прохода. Это сделано для того, чтобы иметь возможность прохода через турникет в экстренных случаях, а так же при полном разряде резервной батареи или нарушениях в работе электронного оборудования.

Переход турникета в этот режим осуществляется поворотом механического ключа. Получив сигнал от микровыключателя, связанного с механическим ключом, контроллер переходит в режим «МЕХАНИЧЕСКИ РАЗБЛОКИРОВАНО» в соответствующем направлении. Так как в этом режиме контроллер не может повлиять на работу прохода, то индикация идентична свободному проходу, а именно: зеленый индикатор разблокированного прохода мигает, а красный – выключен. Никакие выходные сигналы, касающиеся механически разблокированного прохода, не формируются.

Выход из этого режима происходит после поворота ключа «МЕХАНИЧЕСКОЙ РАЗБЛОКИРОВКИ» в исходное состояние.

#### 1.6.1.3.6 «РАЗРЕШЕНИЕ РАЗОВОГО ПРОХОДА В ДВУХ НАПРАВЛЕНИЯХ»

Так как турникет, имея один ротор, не может вращаться в двух направлениях одновременно, то контроллер может только разблокировать ротор в двух направлениях, а после того, как начнется проход в одном из направлений, противоположное направление будет закрыто.

Контроллер переходит в этот режим, если в «ИСХОДНОМ СОСТОЯНИИ» получает одновременно команды «ОТКРЫТЬ А» и «ОТКРЫТЬ В». Второй сигнал также может поступить во время, когда первый сигнал уже активен, но вращение ротора еще не началось.

При этом:

- Контроллер через электромагниты разблокирует ротор в двух направлениях.
- Переключает обе индикации с красной на зеленую.
- Иницирует две задержки «ОЖИДАНИЕ НАЧАЛА ПРОХОДА А и В» для каждого прохода индивидуальную, которые отсчитываются с момента поступления команд.
- Контроллер ожидает начало прохода.
- После того, как ротор будет повернут на  $6^\circ$  в какую-либо сторону, электромагнит противоположного прохода будет отключен, индикация переключена на красную, а задержка «ОЖИДАНИЕ НАЧАЛА ПРОХОДА» противоположного прохода будет сброшена.
- Далее контроллер работает, как описано в разделе «РАЗОВЫЙ ПРОХОД В ОДНОМ НАПРАВЛЕНИИ».
- Если в течение активного состояния сигналов «ОТКРЫТЬ А» и «ОТКРЫТЬ В» ротор не был повернут в какую-либо сторону на угол  $> 6^\circ$ , то контроллер переходит в «ИСХОДНОЕ СОСТОЯНИЕ».

Назначение контактов контроллера, предназначенных для подключения внешних устройств, приведено в таблице 6.

Таблица 6

№ разъема/ контакта	Название	Направ- ление	Назначение	Наименование и параметры сигнала
1	2	3	4	5
ХТ1/1	INP1 («ПАНИКА»)	ВХОД	Команда «ПЕРЕХОД В СОСТОЯНИЕ ПАНИКА»	1) логический «0» (0 ÷ 2,2) В; 2) логическая «1» (3 ÷ 5) В; 3) активный уровень сигнала (заводская установка) – логический «0»; 4) напряжение на разомкнутом входе < 5 В
ХТ1/2	INP2 («ОТКРЫТЬ А»)	ВХОД	Не используется	
ХТ1/3	INP3 («ОТКРЫТЬ В»)	ВХОД		
ХТ1/4	INP4 («ОТКРЫТЬ А»)	ВХОД	Команда «ОТКРЫТЬСЯ ДЛЯ РАЗОВОГО ПРОХОДА» в импульсном режиме. При подаче команды вход активируется на время 5сек. <sup>о</sup>	
ХТ1/5	INP5 («ОТКРЫТЬ В»)	ВХОД		
ХТ1/6	GND (общий)			
ХТ2/7	GND (общий)			
ХТ2/8	OUT1 («НАЧАЛО ПРОХОДА А»)	ВЫХОД	Сигнал формируется контроллером при получении команды «ОТКРЫТЬСЯ» и обнаружении вращения ротора в том же направлении	1) тип выхода – открытый коллектор; 2) максимальное напряжение на закрытом ключе 55 В; 3) максимальный ток открытого ключа 100 мА; 4) сопротивление открытого ключа (5 ÷ 7) Ом; 5) активный уровень сигнала (заводская установка) – логический «0»
ХТ2/9	OUT2 («НАЧАЛО ПРОХОДА В»)	ВЫХОД		
ХТ2/10	OUT3 («ОБНАРУЖЕНИЕ ПРОХОДА А»)	ВЫХОД	Сигнал формируется контроллером при вращении ротора с 64°	
ХТ2/11	OUT4 («ОБНАРУЖЕНИЕ ПРОХОДА В»)	ВЫХОД		
ХТ2/12	OUT5 («ТОЧКА ШЛЮЗ»)	ВЫХОД	Сигнал формируется контроллером при достижении ротором угла 54°	

Продолжение таблицы 6

1	2	3	4	5
ХТ2/13	OUT6 («ОШИБКА»)	ВЫХОД	Сигнал формируется контроллером при обнаружении нарушения логики работы	
ХТ2/14	OUT7 («ЗАНЯТОСТЬ ПРОХОДА»)	ВЫХОД	Сигнал формируется контроллером, начиная с угла 2° по 118°	
ХТ3/15	OPTO1	ВХОД	Используется для получения информации о положении ротора турникета	1) логический «0» (0 ÷ 2,2) В; 2) логическая «1» (3 ÷ 5) В; 3) активный уровень сигнала (заводская установка) – логический «0»; 4) напряжение на разомкнутом входе < 5 В
ХТ3/16	OPTO2	ВХОД		
ХТ3/17	OPTO3	ВХОД		
ХТ3/18	SGN1	ВХОД	Используется для получения информации о механическом разблокировании ротора турникета	
ХТ3/19	SGN2	ВХОД		
ХТ3/20	SGN3	ВХОД	Не используется	
ХТ3/21	SGN4	ВХОД		
ХТ3/22	INDAR	ВЫХОД	Используется для управления индикацией турникета	1) тип выхода – открытый коллектор; 2) максимальное напряжение на закрытом ключе 30 В; 3) максимальный ток открытого ключа 2 А; 4) сопротивление открытого ключа 0,1 Ом
ХТ3/23	INDAG	ВЫХОД		
ХТ3/24	INDBR	ВЫХОД		
ХТ3/25	INDBG	ВЫХОД		
ХТ3/26	PSW1	ВЫХОД	Используется для подачи питания внешним узлам	1) тип выхода – открытый эмиттер; 2) напряжение на выходе во включенном состоянии 12 В; 3) максимальный ток, потребляемый с выхода 1 А; 4) сопротивление открытого ключа 0,25 Ом
ХТ3/27	PSW2	ВЫХОД		

Продолжение таблицы 6

1	2	3	4	5
ХТ3/28	RSB		Используется для передачи данных через последовательный порт RS-485 ЭКРАН	Интерфейс RS-485
ХТ3/29	RSA			Интерфейс RS-485
ХТ3/30	SH			
ХТ4/31	- MGA	ВЫХОД	Используются для управления электромагнитами механизма ротора	1) тип выхода – открытый коллектор; 2) максимальное напряжение на закрытом ключе 50 В;
ХТ4/33	- MGB	ВЫХОД		3) максимальный ток открытого ключа 9 А; 4) сопротивление открытого ключа 0,11 Ом
ХТ4/32	+ MGA		Подключение катодов защитных диодов к положительному выводу источника питания магнитов	
ХТ4/34	+ MGB			
ХТ5/35	+ 12 V			1) напряжение питания 12 В; 2) потребляемый ток < 150 мА
ХТ5/36	+ 12 V			
ХТ5/37	+ 12 V			
ХТ5/38	GND (общий)			
ХТ5/39	GND (общий)			
ХТ5/40	GND (общий)			

### 1.6.2 Контроллер турникета РСВ.201.01.00.00

1.6.2.1 Контроллер РСВ.201.01.00.00 предназначен для контроля и управления двигателем моторизированного турникета. Внешний вид контроллера приведен на рисунке 6.

Контроллер выполнен на плате (85 x 70) мм из фольгированного стеклотекстолита, на которой установлены электронные компоненты и разъемы для внешних подключений.

На плате контроллера установлено 13 светодиодов.

Назначение их следующее:

- 8 светодиодов индицируют состояние входов для внешних подключений «INP1» ÷ «INP8»;
- светодиод «POWER» индицирует наличие напряжения питания 5 В;
- 4 светодиода индицируют состояние выходов для подключения двигателя.

На плате установлено 24 клеммных зажимов для подсоединения проводов, 2 из которых – для внешних подключений, остальные – для подключения к узлам турникета и резервные.

## 1.6.2.2 Технические характеристики

Технические характеристики контроллера приведены в таблице 7.

Таблица 7

<i>Наименование параметра</i>	<i>Величина параметра</i>
<i>1</i>	<i>2</i>
Количество входов для приема команд управления	2
Количество сигнальных выходов	4
Тип входов	логические
Тип выходов «GRN1», «RED1», «GRN2», «RED2»	открытый коллектор
Напряжение логической «1»	(3,7 ÷ 5) В
Напряжение логического «0»	(0 ÷ 1,7) В
Максимальное напряжение, подаваемое на входы «INP1» ÷ «INP8», не более	15 В
Максимальное напряжение, коммутируемое выходами «GRN1», «RED1», «GRN2», «RED2»	30 В
Максимальный ток, коммутируемый выходами «GRN1», «RED1», «GRN2», «RED2»	2 А
Максимальное напряжение, коммутируемое выходами «-MG1», «-MG2»	50 В
Максимальный ток, коммутируемый выходами «-MG1», «-MG2»	5 А
Максимальное напряжение, коммутируемое выходами «MOT1», «MOT2»	27 В
Максимальный ток, коммутируемый выходами «MOT1», «MOT2»	≤ 4 А
Напряжение питания контроллера	(10 ÷ 27) В
Потребляемый ток при выключенных выходах «MOT1», «MOT2»	≤ 0,15 А
Климатическое исполнение и категория размещения по ГОСТ 15150-69	УХЛ4

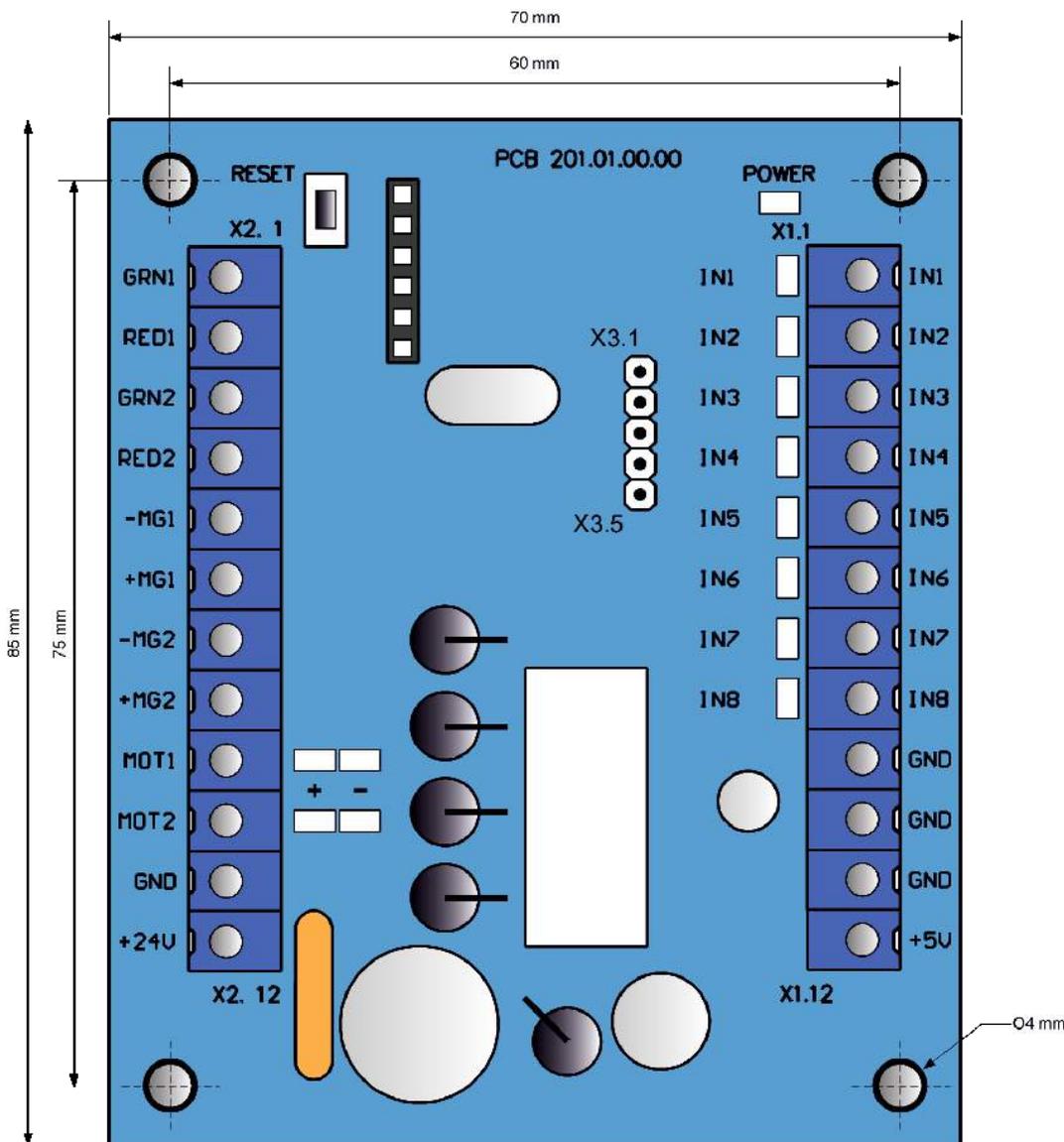


Рис.6 – Внешний вид контроллера PCB.201.01.00.00

### 1.6.2.3 Описание работы

Контроллер работает по программе, занесенной в память микропроцессора. Управление двигателем производится в зависимости от команд, поступающих от контроллера PCB.112.21.20.00 положения ротора, скорости вращения и исходя из логики, заложенной в программе. Команды управления на контроллер подаются через последовательный интерфейс. При подаче питания контроллер поворачивает ротор в исходное положение.

Ожидая команду разрешения, контроллер удерживает ротор в исходном положении. После подачи команды разрешения прохода и легкого толчка ротора рукой в направлении прохода через выходы «MOT1» и «MOT2» (X2/9 и X2/10) подает ток в обмотку двигателя и поворачивает ротор в заданном направлении. Во время вращения контролируется скорость и положение ротора. После прохода человека через турникет ротор продолжает плавно вращаться вперед (доворачивается), постепенно затормаживаясь, и при достижении угла поворота 120° удерживается в этом положении с помощью сервопривода.

Назначение контактов контроллера, предназначенных для подключения внешних устройств, приведено в таблице 8.

Таблица 8

№ разъема/ контакта	Название	Направление	Назначение	Наименование и параметры сигнала
1	2	3	4	5
XT1/1	INP1	ВХОД	Не используется	1) логический «0» (0 ÷ 1,7) В; 2) логическая «1» (3,7 ÷ 5) В; 3) активный уровень сигнала (заводская установка) – логический «0»; 4) напряжение на разомкнутом входе ≤ 5 В
XT1/2	INP2	ВХОД		
XT1/3	INP3	ВХОД	Сигнал механической разблокировки	
XT1/4	INP4	ВХОД	Подключается к датчику положения ротора и датчику скорости двигателя	
XT1/5	INP5	ВХОД		
XT1/6	INP6	ВХОД		
XT1/7	INP7	ВХОД		
XT1/8	INP8	ВХОД		
XT1/9	GND		«-» источника питания (общий провод)	
XT1/10	GND			
XT1/11	GND			
XT1/12	+5V	ВЫХОД	Не используется	
XT2/1	GRN1	ВЫХОД	Не используется	
XT2/2	RED1	ВЫХОД		
XT2/3	GRN2	ВЫХОД		
XT2/4	RED2	ВЫХОД		
XT2/5	-MG1	ВЫХОД	Не используется	1) тип выхода – открытый коллектор; 2) максимальное напряжение на закрытом ключе 50 В; 3) максимальный ток открытого ключа 5 А
XT2/6	+MG1	ВЫХОД	Не используется	
XT2/7	-MG2	ВЫХОД	Не используется	1) тип выхода – открытый коллектор; 2) максимальное напряжение на закрытом ключе 50 В; 3) максимальный ток открытого ключа 5 А
XT2/8	+MG2	ВЫХОД	Не используется	
XT2/9	MOT1	ВЫХОД	Подключение двигателя	1) напряжение (10 ÷ 27) В; 2) ток ≤ 4 А
XT2/10	MOT2	ВЫХОД		
XT2/11	GND		«-» источника питания (общий провод)	
XT2/12	+24V	ВХОД		1) напряжение (10 ÷ 27) В; 2) ток ≤ 4 А

## 2 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ

### 2.1 Эксплуатационные ограничения

2.1.1 Изделие должно эксплуатироваться в условиях, указанных в 1.1.4 этого документа при соблюдении технических характеристик, наведенных в разделе 1.2.



#### **ЗАПРЕЩАЕТСЯ:**

- 1) **ИСПОЛЬЗОВАТЬ ТУРНИКЕТ НЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ** (см. раздел 1 «ОПИСАНИЕ И РАБОТА»);
- 2) **ЭКСПЛУАТИРОВАТЬ ТУРНИКЕТ БЕЗ ЗАЗЕМЛЕНИЯ;**
- 3) **ИСПОЛЬЗОВАТЬ ДЛЯ ЗАЗЕМЛЕНИЯ ТРУБЫ И БАТАРЕИ ОТОПИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМ, ТРУБЫ ЦЕНТРАЛИЗОВАННОГО ВОДОСНАБЖЕНИЯ;**
- 4) **ПРОИЗВОДИТЬ НАЛАДОЧНЫЕ И РЕМОНТНЫЕ РАБОТЫ БЕЗ ОТКЛЮЧЕНИЯ ЭЛЕКТРОПИТАНИЯ.**
- 5) **ПЕРЕМЕЩАТЬ ЧЕРЕЗ ЗОНУ ПРОХОДА ТУРНИКЕТА ПРЕДМЕТЫ, ПРЕВЫШАЮЩИЕ ШИРИНУ ПРОХОДА;**
- 6) **ПРОИЗВОДИТЬ УДАРЫ ПО ПРЕГРАЖДАЮЩИМ ПОВОДКАМ, СВЕТОВОМУ ТАБЛЮ ИНДИКАЦИИ ИЛИ ДРУГИМ ЧАСТЯМ ИЗДЕЛИЯ,**
- 7) **ПРИКЛАДЫВАТЬ УСИЛИЕ К ЛОПАСТЯМ В РЕЖИМЕ «БЛОКИРОВКА ПРОХОДА» БОЛЕЕ 400 Н**

2.1.2 Не допускается эксплуатировать турникет при:

- наличии механического скрежета в подвижных частях турникета;
- механических повреждениях металлоконструкции турникета, его устройств и элементов.
- механических повреждениях электрических кабелей;

### 2.1.3 Перечень особых условий эксплуатации

- Среднее время прохода человека через турникет (в режиме разового прохода) составляет 3 с.
- Механизм турникета позволяет осуществлять аварийную механическую разблокировку с использованием ключа.
- Усилие, прикладываемое к середине лопасти турникета проходящим человеком, не должно превышать 600 Н.
- Для увеличения пропускной способности турникета на случай возникновения нештатных ситуаций рядом с турникетом может устанавливаться дверь, ворота или калитка аварийного выхода.

## 2.2 Размещение и монтаж

2.2.1. Доставку турникета и других изделий комплекта поставки к месту монтажа производить в упаковке предприятия-изготовителя. Распаковывание турникета осуществлять только на месте монтажа.

2.2.2. Подготовку изделия к использованию, монтажу(демонтажу) и введению его в эксплуатацию проводить согласно настоящего РЭ с обязательным соблюдением мер безопасности согласно 2.1 и Правил электробезопасности при использовании электрических приборов.


**ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЕ:**

Повреждения турникета, возникшие при транспортировке, не покрываются гарантийными обязательствами производителя.

**2.2.3. Меры безопасности:**

- к монтажу должны допускаться только лица, прошедшие Инструктаж по технике безопасности и изучившие данную инструкцию, имеющие соответствующую группу допуска к работам с электроустановками напряжением до 1000 В, ознакомленный с РЭ, конструкцией и принципом действия турникета.
- при монтаже турникета пользуйтесь только исправным инструментом;
- подключение всех кабелей производите только при отключенных от электросети и выключенных источниках питания;
- прокладку кабелей необходимо производить с соблюдением Правил эксплуатации электротехнических установок;
- установка турникета должна осуществляться бригадой монтажников, состоящей не менее чем из 2 человек.

**2.2.4. Используемый инструмент и вспомогательное оборудование** (см. рисунок 4):

**2.2.5. Порядок выполнения монтажа**

Монтаж изделия выполнять в следующем порядке:

- 1) Перед распаковкой необходимо убедиться в целостности упаковки. Если упаковка повреждена, необходимо зафиксировать повреждения (сфотографировать, составить акт повреждений).
- 2) Распаковать турникет и осмотреть его на наличие дефектов и повреждений, а также проверить комплектность в соответствии с паспортом на изделие;


**ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЕ:**

При выявлении повреждений турникета или некомплектности поставки, работы по установке необходимо прекратить и обратиться к поставщику турникета.

3) Убедиться в готовности площадки для монтажа турникета, а именно:

- Поверхность площадки должна быть ровной, твердой и не иметь дефектов (выбоин, наплывов и т. д.) и обеспечивать вертикальность установки плюс минус 1°;
- Толщина бетонной стяжки под площадкой должна быть не менее **150 мм**;
- Бетонная стяжка по периметру должна выступать за края проектного турникета на **100 мм**;


**ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЕ:**

Крепление турникета выполняется с помощью имеющихся в комплекте поставки анкеров Redibolt (с кожухом и болтом)

4) Произвести на поверхности площадки разметку кабельных каналов и отверстий для крепления турникета в соответствии с чертежами (см. Приложение А). В качестве шаблона для разметки могут использоваться собственно составные части турникета, размещенные вертикально на месте установки.

5) На подготовленную площадку, устанавливаются и закрепляются стенки и ротор (см. рисунок 7). Сверху устанавливается крыша. При этом совмещаются по одной оси и соединяются посредством полумуфты механизм управления и ротор. Для правильной установки ротор должен быть повернут так, чтобы стеклянная лопасть, совмещенная по одной оси с пальцем ротора, перекрывала проход турникета, т.е. ротор соответствовал режиму турникета «ЗАКРЫТО».

Установку и крепление турникета проводить только после прокладки всех монтажных электрических кабелей для подключения к турникету. Крепление турникета на место монтажа выполнить с помощью системы Redibolt (анкера с кожухом и болтом). Убедитесь в устойчивости смонтированного турникета, после чего откройте с помощью ключей замки механической разблокировки и проверьте рукой вращение ротора: ротор должен вращаться легко в обе стороны.

### 2.2.5.1 Последовательность сборки основных устройств и элементов полноростового турникета «GlassGo» при поставке турникета составными частями

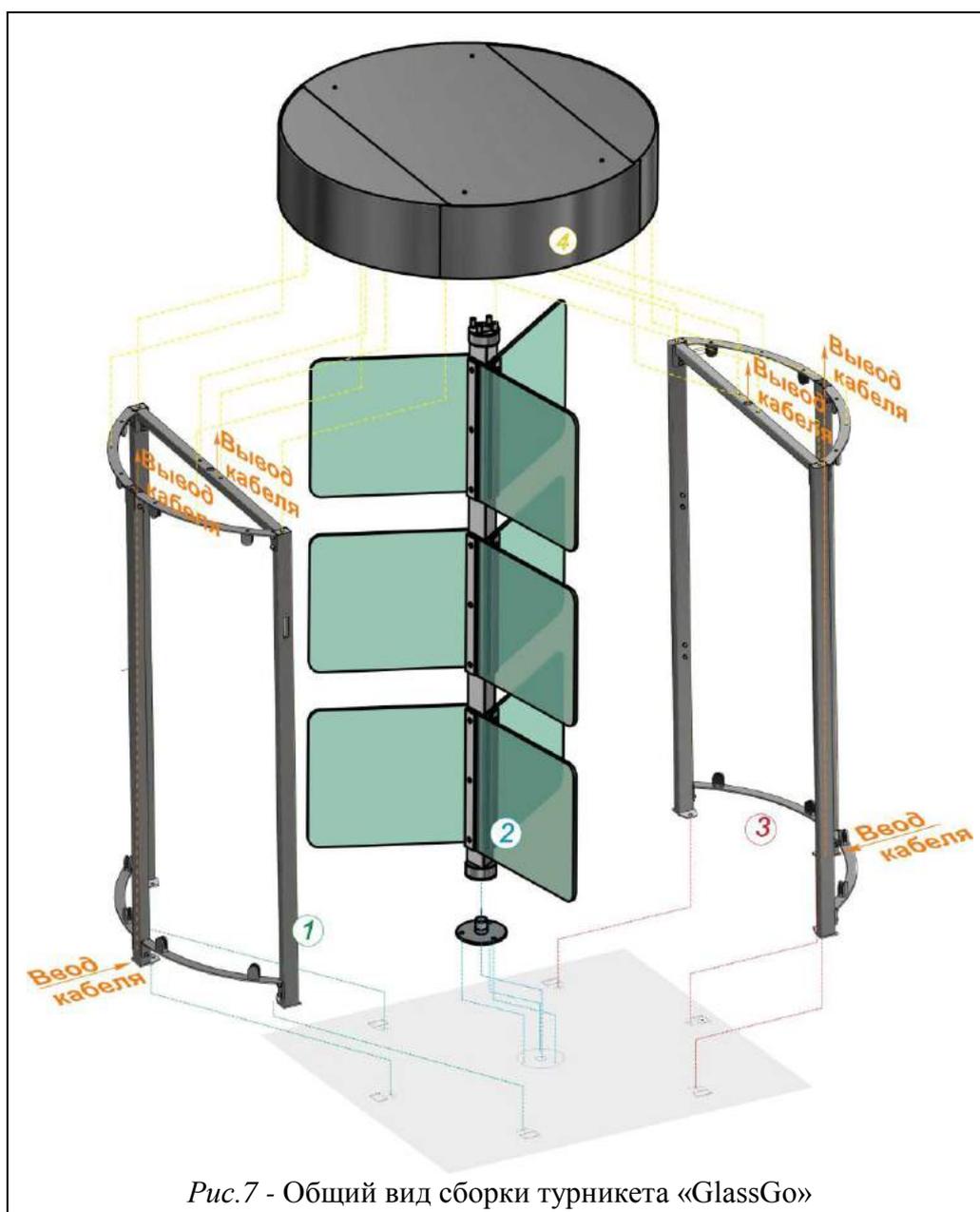


Рис.7 - Общий вид сборки турникета «GlassGo»

**1) Собрать и установить стенку прохода (при поставке турникета в разобранном виде)**

- Соединить конструктивные элементы стенки прохода и установить в проектное положение для разметки отверстий;
- Просверлить отверстия в соответствии с разметкой в поверхности и с учетом диаметра имеющихся в комплекте поставки анкеров для крепления стенки прохода турникета «GlassGo»;
- Протянуть кабеля через имеющееся технологические отверстие стенки прохода;
- Закрепить стенку ограждения турникета с помощью анкеров;

**2) Собрать и установить стенку ограждения (аналогично сборке стенки прохода); (см.рисунок 8 );**



Рис.8 - Сборка стенки прохода и ограждения турникета «GlassGo»



**Крепление стекол на стенки прохода и стенку ограждения производить только после полной установки турникета!**

**3) Собрать и установить ротор турникета (см.рисунок9 );**

- Установить ряд лопастей ротора (если ротор поставляется в разобранном виде), и закрепить винтами;
- Установить и закрепить опору ротора винтами;
- Установить ротор турникета на опору;

Для правильной установки, ротор должен быть повернут так, чтобы стеклянная лопасть перекрывал проход турникета, т.е. соответствовал режиму турникета «ЗАКРЫТО».

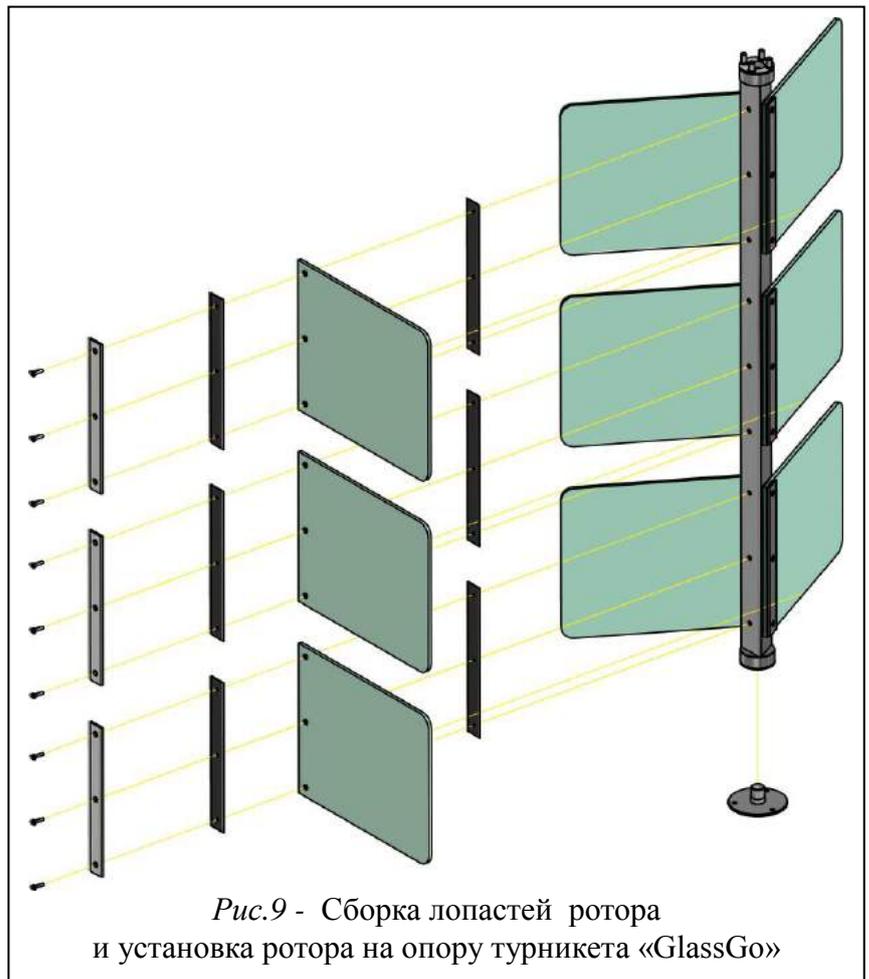


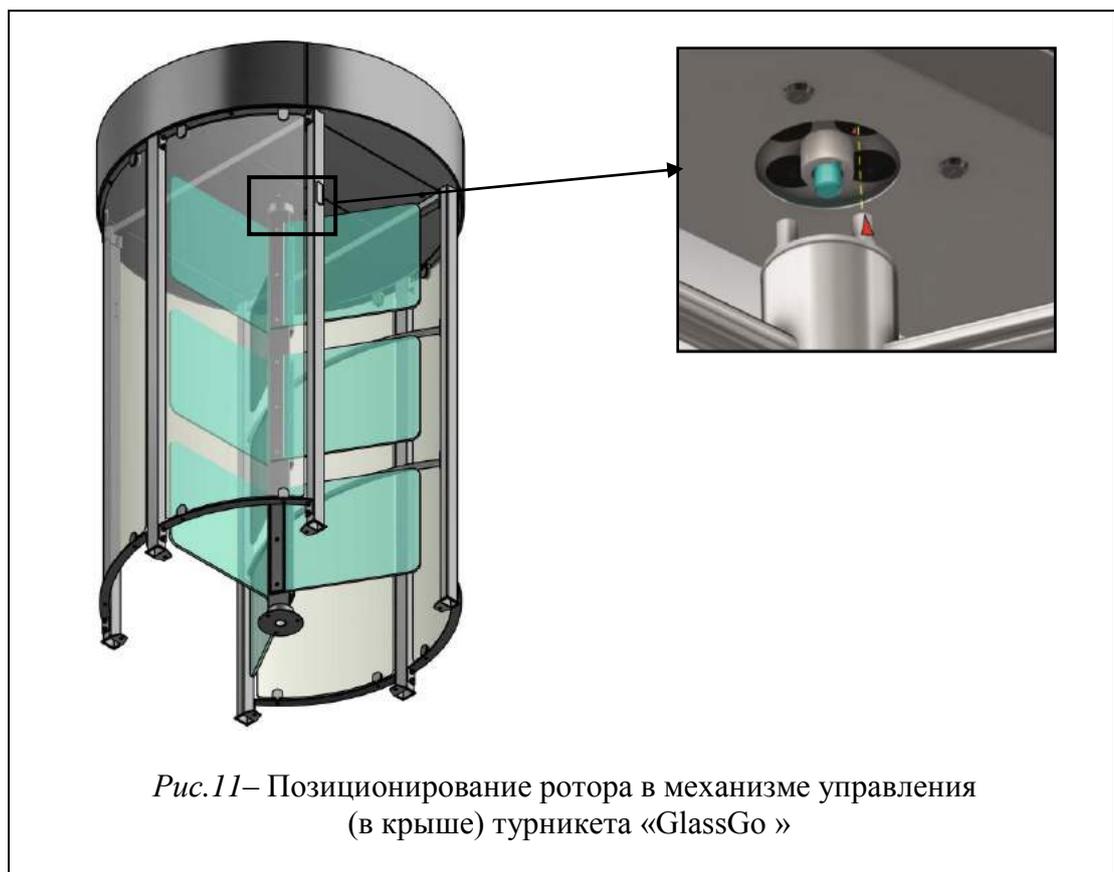
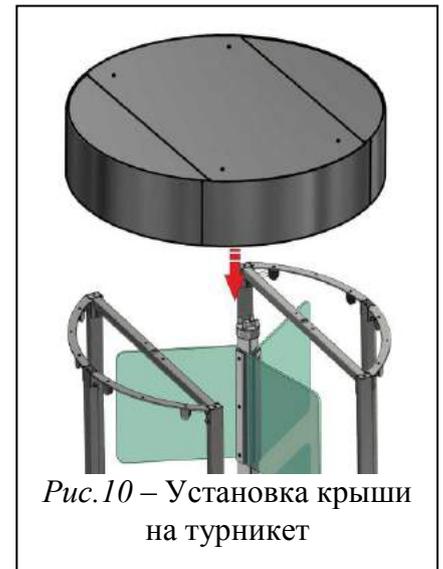
Рис.9 - Сборка лопастей ротора и установка ротора на опору турникета «GlassGo»

#### 4) Установка крыши и ротора

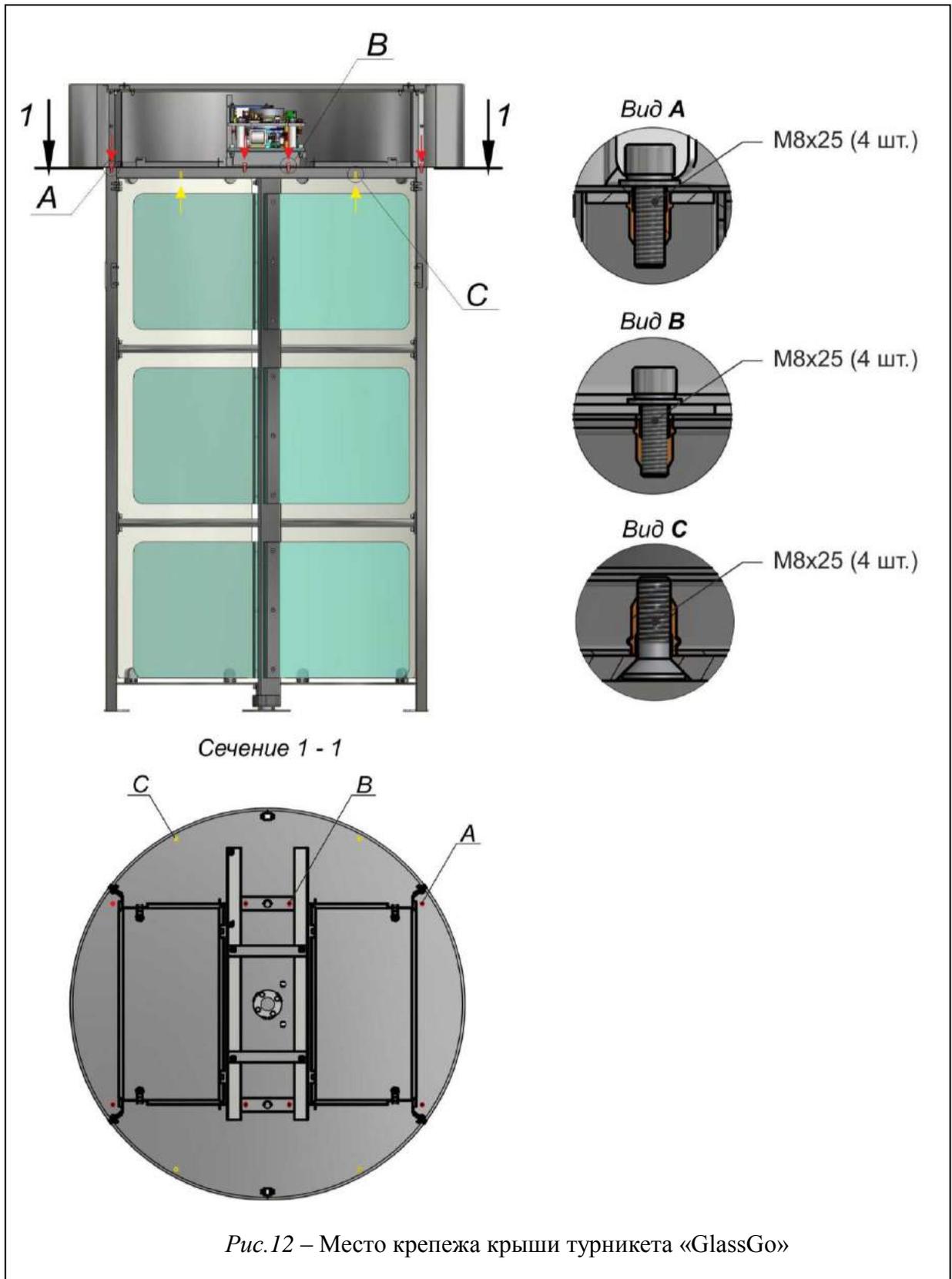
Сверху на установленную стенку прохода, стенку ограждения и ротор (см. Рисунок 10) устанавливается крыша (контейнер с механизмом управления)

При этом нужно совмещать только помеченный палец ротора и помеченное отверстие в механизме управления, помещенное в контейнер (см. Рисунок 11) турникета, совмещая по одной оси и соединяя посредством полумуфты механизм управления и ротор, протягиваются кабель подключения, считывателя и индикации;

Для правильной установки ротор должен быть повернут так, чтобы стеклянная лопасть, совмещенная по одной оси с пальцем ротора, перекрывала проход турникета, т.е. ротор соответствовал режиму турникета «ЗАКРЫТО».

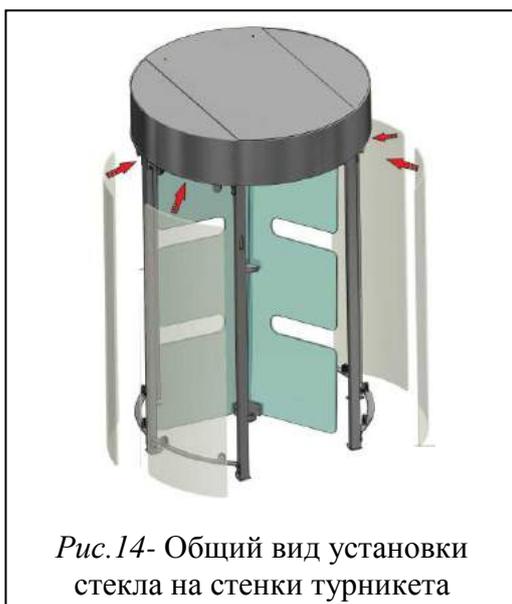
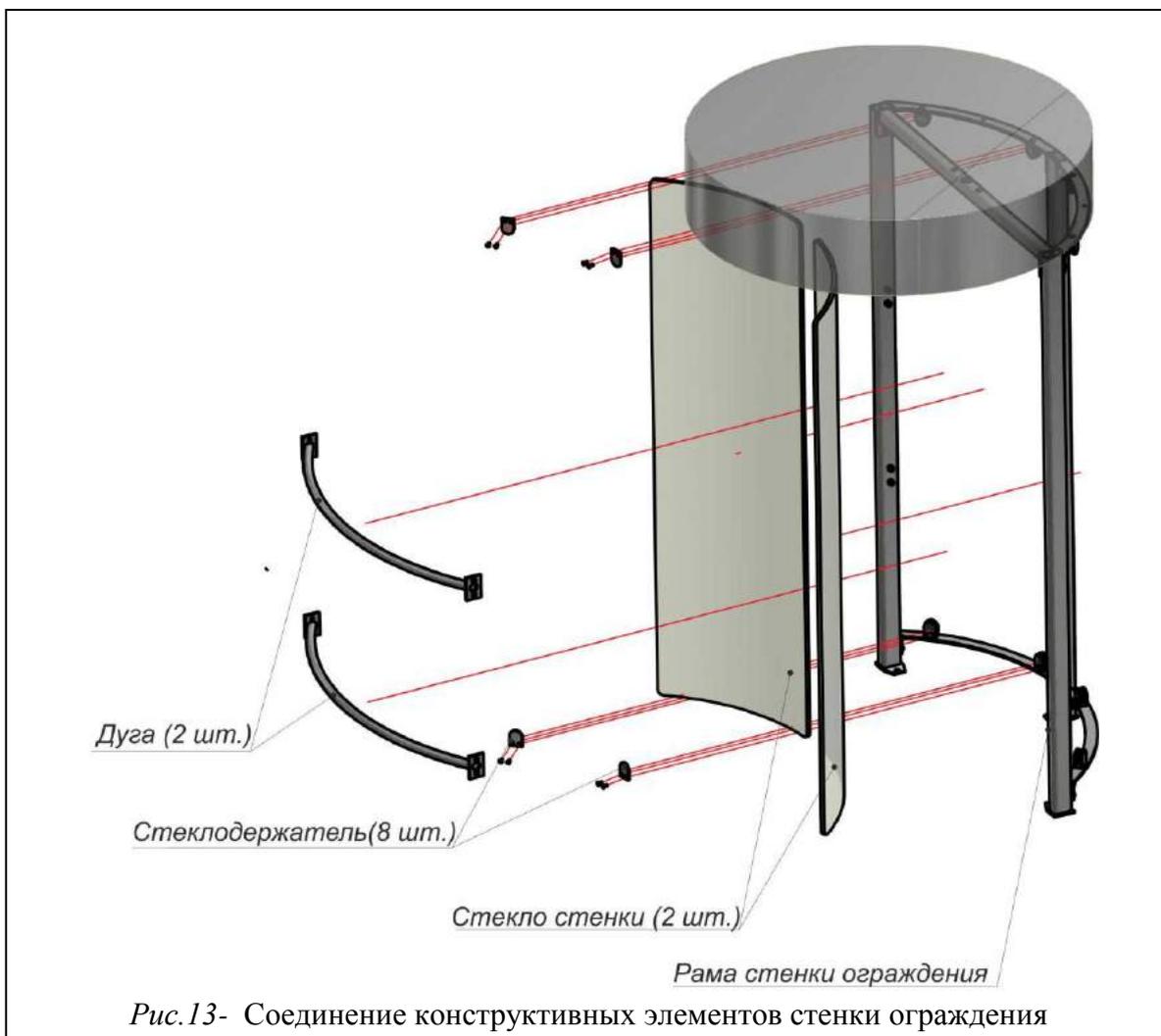


- Крепление крыши к стенке ограждения и стенке прохода турникета с помощью болтов при открытой крышке (см.рисунок 12):



**5) Установка дуг и крепление стекла на стенку ограждения и стенку прохода (см.рисунок 13-15)**

Установку стекла на стенку ограждения и стенку прохода осуществлять только после установки и крепление крыши турникета «GlassGo»!



Для прочного крепления основание турникета должно плотно прижиматься к фундаменту всей плоскостью.

Проверьте конструкцию на вертикальность.



**ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЕ:**

Установку и крепление турникета проводить только после прокладки всех монтажных электрических кабелей для подключения к турникету. Крепление турникета на место монтажа выполнить с помощью Redibolt (анкера с кожухом и болтом). Убедитесь в устойчивости смонтированного турникета, после чего откройте с помощью ключей оба замка механической разблокировки и проверьте рукой вращение ротора: ротор должен вращаться свободно в обе стороны.

**2.2.5.2 Установка считывателя бесконтактных (проксимити) карт, при наличии системы контроля и управления доступом (СКУД)**

- Сделайте отверстия в торце стенки (см. рисунок 16) прохода (возле табло индикации), по размеру согласно выбранного заказчиком считывателя. Протяните кабель к контейнеру, закрепите считыватель на стойке и подключите (Рис.16,а);

- Установите кронштейн с индикацией (Рис.16,б) в стенку прохода, протяните кабель к контейнеру, установите панель на световое табло индикации и закрепите винтами;

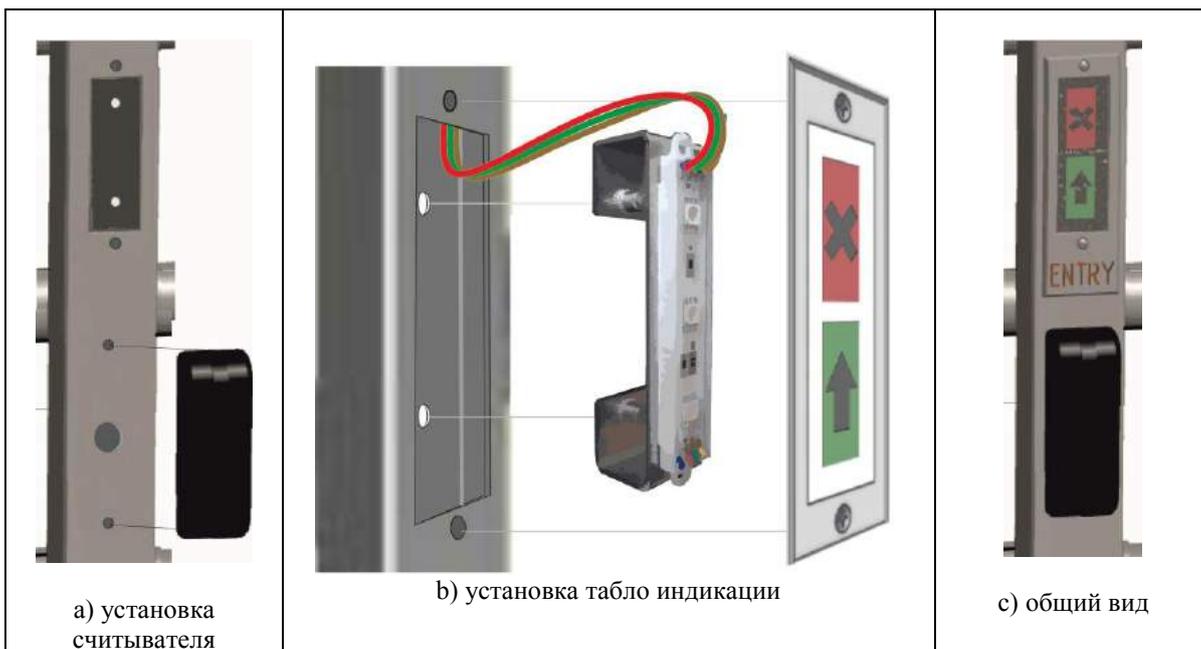


Рис.16 - Установка считывателя бесконтактных карт и табло индикации



**ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЕ:**

Прокладку кабелей считывателя бесконтактных (проксимити) карт, при наличии системы контроля и управления доступом (СКУД) и светового табло индикации выполнять перед установкой крыши!

Крепление конструкции, окончательный монтаж более мелких узлов и электромонтаж проводить в соответствии со схемой электрической принципиальной (см. приложение В);

**2.2.6. Подключение турникета выполнения монтажа**

Крепление конструкции, окончательный монтаж более мелких узлов и электромонтаж проводить в соответствии со схемой электрической принципиальной (см. приложение В);

а) Подключить кабель питания ~230 В:

- Фаза (L) – к защитному автоматическому выключателю;
- Ноль (N) – к клемме ~230 В (N);
- Земля (PE) - к клемме Заземление (PE).

в) Подключить к клеммам кабель связи с пультом управления:

- **P** (Power) – питание пульта управления +12 В;
- **G** (GND) - общий провод пульта управления;
- **A** (RSA) - провод RSA линии связи пульта управления;
- **B** (RSB) - провод RSB линии связи пульта управления;

с) Проверить работоспособность турникета. Обеспечение подачи питающего напряжения 230 В.

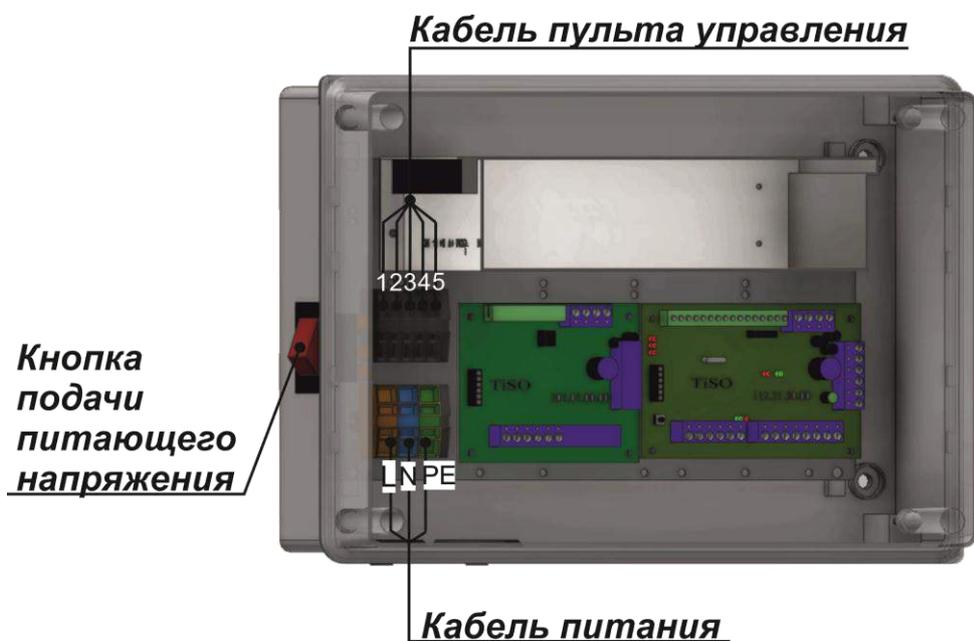


Рис.17– Общий вид блока электронного управления (условно) – подключение турникета



**ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЕ:**

Проверка работоспособности турникета от пульта управления (необходимо выполнить не менее 3 проходов подряд (см.рисунок 18) в каждом направлении)

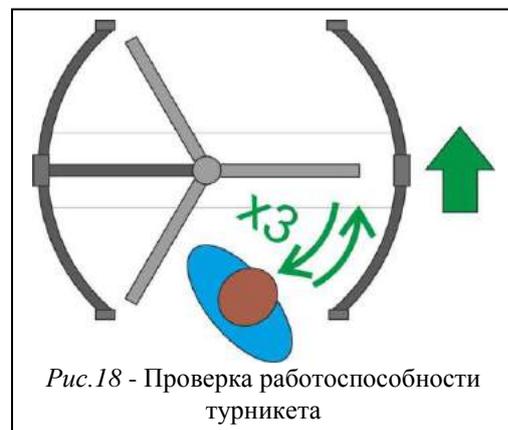


Рис.18 - Проверка работоспособности турникета

## 2.3 Подготовка изделия к использованию

### 2.3.1 Указания по вводу турникета в эксплуатацию

Перед подачей напряжения на турникет:

- 1) убедитесь в правильности всех подключений и исправности соединительных кабелей;
- 2) освободите зону вращения ротора турникета от посторонних предметов;
- 3) проверьте ключами, что замки механической разблокировки турникета закрыты (турникет механически заблокирован).

При подключении сетевого кабеля блока питания к сети подается питание на электромагниты механизма управления турникетом; ротор блокируется от поворота в обоих направлениях и перекрывает проход.

Турникет установлен в исходное состояние и готов к работе: индикация на вход и выход красная (горит « >< »).

### 2.3.2 Необходимые проверки

2.3.2.1 При вводе в эксплуатацию турникета необходимо выполнить проверки, указанные в таблице 9. При проведении проверок использовать схему подключения согласно приложению В и пульт управления – согласно приложению Б.

Таблица 9

<i>Режим работы турникета</i>	<i>Действия для установления режима работы</i>	<i>Световая индикация на табло</i>
<i>1</i>	<i>2</i>	<i>3</i>
1 Турникет закрыт в обоих направлениях (исходное состояние)	–	Светится красный индикатор
2 Разовый проход в одном направлении	Нажать кнопку «РАЗОВЫЙ» для прохода в выбранном направлении («А» или «В»)	Светится зеленая стрелка разрешения разового прохода в выбранном направлении и красный индикатор – в противоположном
3 Разовый проход в двух направлениях	Нажать обе кнопки «РАЗОВЫЙ» для прохода в двух направлениях («А» и «В»)	Светятся зеленые стрелки разрешения разового прохода в двух направлениях
4 Свободный проход в одном направлении	Нажать кнопку «СВОБОДНЫЙ» для прохода в выбранном направлении («А» или «В»)	Мигает зеленая стрелка разрешения свободного прохода в выбранном направлении и светится красный индикатор – в противоположном направлении
5 Свободный проход в двух направлениях	Нажать обе кнопки «СВОБОДНЫЙ» для прохода в двух направлениях («А» и «В»)	Мигают зеленые стрелки разрешения свободного прохода в двух направлениях
6 Разовый проход в одном направлении и свободный в другом	Нажать кнопку «РАЗОВЫЙ» для прохода в выбранном направлении («А» или «В») и кнопку «СВОБОДНЫЙ» для прохода в противоположном	Светится зеленая стрелка разрешения разового прохода в выбранном направлении и мигает зеленая стрелка разрешения свободного

Продолжение таблицы 9

1	2	3
	направлении	прохода в противоположном направлении
7 Разовый проход в одном направлении и блокировка в другом	Нажать кнопку «РАЗОВЫЙ» для прохода в выбранном направлении («А» или «В») и кнопку «БЛОКИРОВКА» для блокирования прохода в противоположном направлении	Светится зеленая стрелка разрешения разового прохода в выбранном направлении и мигает красный индикатор в направлении заблокированного прохода
8 Свободный проход в одном направлении и блокировка в другом	Нажать кнопку «СВОБОДНЫЙ» для прохода в выбранном направлении («А» или «В») и кнопку «БЛОКИРОВКА» для блокирования прохода в противоположном направлении	Мигает зеленая стрелка разрешения свободного прохода в выбранном направлении и мигает красный индикатор в направлении заблокированного прохода
9 Блокировка прохода в одном направлении	Нажать кнопку «БЛОКИРОВКА» для блокирования прохода в выбранном направлении («А» или «В»)*	Мигает красная индикация блокирования прохода в одном выбранном направлении
10 Блокировка прохода в двух направлениях	Нажать обе кнопки «БЛОКИРОВКА» для блокирования прохода в двух направлениях («А» и «В»)**	Мигает красный индикатор блокирования прохода в двух направлениях
11 Включение механизма антипаники	Нажать кнопку «ПАНИКА» и удерживать не менее 5 с***	Мигают зеленые стрелки разрешения свободного прохода в двух направлениях
* При этом блокируются другие кнопки пульта разового и свободного прохода для выбранного направления		
** При этом блокируются все кнопки пульта разового и свободного прохода в двух направлениях		

2.3.2.2 Турникет готов к длительной эксплуатации.

#### 2.4 Действия в экстремальных условиях

При возникновении необходимости в экстренной эвакуации людей из помещения и обеспечения свободного выхода персонала турникет можно разблокировать с пульта управления, подав соответствующую команду, или вручную, повернув ключом замки механической разблокировки в нижней части контейнера (см. рисунок 19).

Наличие двух встроенных замков механической разблокировки (для каждого направления прохода свой замок), позволяет, при необходимости (например, в случае отключения электропитания), оперативно открыть турникет для свободного прохода с помощью ключа, что обеспечивает свободный поворот преграждающих поводков в этом направлении.

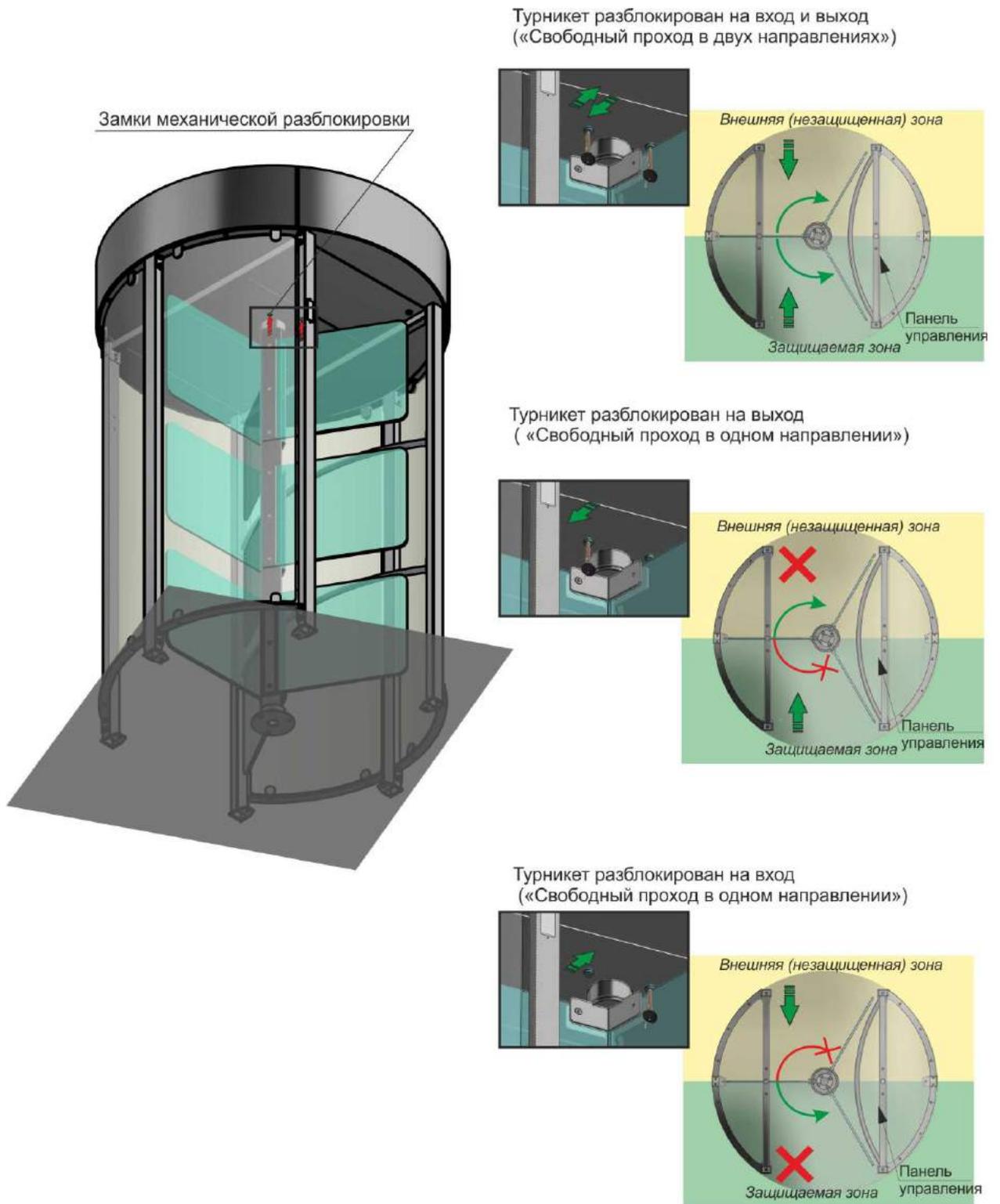


Рис.19 - Механическая разблокировка

### 3 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

#### 3.1 Общие указания

3.1.1 Ввод в эксплуатацию и последующее обслуживание турникета должны проводиться только работниками, в ведении которых находится турникет.

3.1.2 К работе по обслуживанию турникета допускаются лица, имеющие соответствующую национальным требованиям квалификационную группу по электробезопасности.

3.1.3 К монтажу и эксплуатации турникета допускается квалифицированный персонал, прошедший инструктаж по технике безопасности, имеющий соответствующую группу допуска к работам с электроустановками напряжением до 1000 В, ознакомленный с РЭ, конструкцией и принципом действия турникета.

#### 3.2 Меры безопасности

3.2.1 При техническом обслуживании турникета необходимо соблюдать соответствующие меры безопасности согласно 2.1.



**ЗАПРЕЩАЕТСЯ ИСПОЛЬЗОВАТЬ НЕИСПРАВНЫЕ ПРИСПОСОБЛЕНИЯ, ИНСТРУМЕНТЫ, ПРЕДОХРАНИТЕЛИ, ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЕ ПРИБОРЫ, СРОК ПОВЕРКИ КОТОРЫХ ЗАКОНЧИЛСЯ.**

3.2.2 При подготовке средств измерения к работе необходимо строго соблюдать требования безопасности, указанные в технической документации на средства измерения.

#### 3.3 Порядок технического обслуживания

3.3.1 Техническое обслуживание турникета заключается в проведении профилактических работ, выполняемых в соответствии с установленной периодичностью с целью поддержания турникета в работоспособном состоянии, уменьшения интенсивности изнашивания деталей, предупреждения отказов и неисправностей.

3.3.2 Рекомендуемые виды обслуживания турникета: ежедневное и периодическое.

Ежедневное техническое обслуживание, как правило, проводится перед началом работы или во время эксплуатационных перерывов и включает визуальный осмотр корпуса турникета и, при необходимости, устранение обнаруженных механических повреждений, коррозии и загрязнений поверхности.



**ЗАПРЕЩАЕТСЯ ИСПОЛЬЗОВАТЬ АБРАЗИВНЫЕ И ХИМИЧЕСКИ АКТИВНЫЕ ВЕЩЕСТВА ПРИ ЧИСТКЕ ЗАГРЯЗНЕННЫХ НАРУЖНЫХ ПОВЕРХНОСТЕЙ ИЗДЕЛИЯ.**

3.3.3 Периодическое техническое обслуживание с целью выявления и устранения дефектов и неполадок включает:

- ежемесячное периодическое обслуживание (ТО-1): визуальный осмотр механизма управления на наличие деформаций или иных дефектов, проверку мягкости хода собачек, отсутствие заеданий и затирааний. Кроме того, производится визуальный осмотр оптопар 18, 19 и зубчатого диска 16, 17 (см. рисунок 1). При необходимости производится очистка от пыли и грязи зазора оптопар и ответных поверхностей зубчатого диска, затяжка винтовых креплений узлов турникета к раме;

- полугодовое периодическое обслуживание (ТО-2): все работы ТО-1, а также проверку тока потребления электромагнитов, значения которого не должно превышать 2,5 А в режиме втягивания и 0,15 А – в режиме удержания, смазку осей собачек пластичной смазкой типа солидол;

- годовое периодическое обслуживание (ТО-3): выполнение всех работ ТО-2, а также:

- 1) проверку крепления оптопар 18, 19 и величины рабочего зазора относительно диска;
- 2) проверку оптопар 18, 19 на отсутствие сигнализации о движении при покачивании вала ротора в обе стороны до соприкосновения собачек с рабочими поверхностями храповых колес;
- 3) проверку состояния нажимных роликов микропереключателей 27 и 28, а также, при необходимости – замену микропереключателя;
- 4) проверку состояния ролика 13 и, при необходимости, его замену;
- 5) проверку состояния резиновых втулок, соединяющих ротор и механизм управления, и, при необходимости, их замену.

## 4 ТЕКУЩИЙ РЕМОНТ

### 4.1 Общие указания

Возможные неисправности турникета, перечень которых приведен в таблице 10, устраняются силами потребителя. Более сложные неисправности устраняются представителем предприятия-изготовителя.



**ВНИМАНИЕ: ОСМОТР, ЧИСТКА, РЕМОНТ ЭЛЕМЕНТОВ ТУРНИКЕТА ПРОВОДИТЬ ТОЛЬКО ПОСЛЕ ОТКЛЮЧЕНИЯ ИЗДЕЛИЯ ОТ СЕТИ!**

### 4.2 Перечень возможных неисправностей

Перечень возможных неисправностей и способы их устранения приведены в таблице 10.

Таблица 10

Неисправность	Причина неисправности	Способ устранения
1 Повышенная вибрация при работе турникета	Ослаблена затяжка резьбовых соединений арочной конструкции	Подтянуть резьбовые соединения каркасных элементов
	Вышел из строя подшипник опоры ротора	Заменить подшипник
2 Табло индикации не работает в заданном режиме	Обрыв электрической цепи	Найти и устранить неполадку
	Сбой в работе контроллера	Обратиться к поставщику
	Вышел из строя светодиод	Заменить новым
3 Турникет не обеспечивает разблокировку ротора	Отсутствует напряжение на электромагнитах	Проверить напряжение 12 В в цепи электромагнитов. Если напряжение ниже 12 В – см. п.4 данной таблицы
	Обрыв электрической цепи	Найти и устранить неполадку
	Вышел из строя электромагнит	Заменить электромагнит
	Нарушена регулировка электромагнита	Отрегулировать ход штока электромагнита
4 Не обеспечивается напряжение 12 В	Блок питания неисправен	Заменить источник питания
	Обрыв электрической цепи	Найти и устранить неполадку
	Низкое напряжение в сети	Проверить напряжение в сети питания и устранить причину падения напряжения

### 4.3 Проверка изделия после ремонта

После проведения ремонта турникет проверяется на работоспособность с помощью пульта согласно таблице 9.

## 5 ХРАНЕНИЕ И ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ

5.1 Во время хранения изделие запрещается подвергать резким толчкам и ударам. Для поднимания, перемещения изделия необходимо использовать транспортные тележки. В помещениях для хранения не должно быть агрессивных газов и паров, вызывающих коррозию.

Температура воздуха при хранении не должна выходить за пределы ниже плюс 5 и выше плюс 40 °С и относительной влажности воздуха не более 80 % при температуре 20 °С.

5.2 Транспортирование турникета в собранном виде в соответствии с правилами перевозок, действующими на каждом виде транспорта, осуществляется:

- в железнодорожных или специальных контейнерах;
- в крытых автомобилях;
- водным транспортом (в трюмах судов).

Допускается транспортирование на открытых платформах. В этом случае тара с изделием должна быть накрыта брезентом.

Температура воздуха во время транспортирования не должна выходить за пределы ниже минус 50 и выше плюс 50 °С.

После транспортирования или хранения турникета при отрицательных температурах или повышенной влажности воздуха турникет перед вводом в эксплуатацию должен быть выдержан без оригинальной упаковки в течение 12 часов в закрытом помещении с нормальными климатическими условиями:

- 1) температурой окружающей среды – от плюс 15 до плюс 35 °С;
- 2) относительной влажностью – от 45 до 80 %;
- 3) атмосферным давлением – от 84,0 до 106,7 кПа (630-800 мм рт. ст.).

## 6 УТИЛИЗАЦИЯ

Турникет не содержит в своей конструкции материалов, опасных для окружающей среды и здоровья человека, и не требует специальных мер при его утилизации.

## 7 ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ И УСЛОВИЯ ГАРАНТИЙНОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ

7.1. Изготовитель гарантирует исправное состояние и заявленное качество турникета при соблюдении потребителем условий транспортирования, хранения, монтажа и эксплуатации.

7.2. Гарантийный срок эксплуатации турникета с момента продажи составляет *12 месяцев*, если иное не установлено договором поставки.

7.3 В течение гарантийного срока эксплуатации Изготовитель обязуется в течение 10 рабочих дней провести ремонт или замену (по усмотрению Изготовителя) вышедшего из строя турникета или его частей, имеющих доказанные заводские дефекты (не являющиеся следствием несоблюдения условий хранения, транспортирования, монтажа и эксплуатации, установленных РЭ), препятствующие дальнейшей эксплуатации турникета.

7.4 Изготовитель не несет ответственности и гарантийных обязательств за ущерб, нанесенный турникету, из-за несоблюдения условий, установленных в Руководстве по эксплуатации, а также из-за его использования не по назначению.

7.5 Гарантийные обязательства Изготовителя действительны только при заполненных разделах 3, 4, 5 настоящего ПАСПОРТА и при наличии оригиналов подписей и печатей представителей компании-изготовителя.

Ремонт изделия проводится только авторизованным центром технического обслуживания предприятия-изготовителя с использованием исключительно оригинальных запасных частей. В гарантийные обязательства не входит бесплатный выезд к Покупателю технического персонала для ремонта.

7.6 Взаимоотношения по гарантийным обязательствам между Изготовителем и Покупателем регулируются действующим законодательством Украины, заключенными договорами купли-продажи продукции и настоящими Гарантийными обязательствами.

**ООО «ТисО-ПРОДАКШИН»**

72, ул. Ямская, г. Киев, 03150, Украина

Телефон: +38 (044) 291-21-01

Тел./факс: +38 (044) 291-21-02

E-mail: [trade@tiso.global](mailto:trade@tiso.global), [sales@tiso.global](mailto:sales@tiso.global)WEB [www.tiso.global](http://www.tiso.global)

Наше оборудование соответствует требованиям европейских стандартов:

EN ISO 12100:2010; EN 614-1:2006+A1:2009; EN 1037:1995+A1:2008; EN 60204-1:2006;  
EN 953:1997+A1:2009; ISO 3864:1995; EN ISO 13857:2008; EN ISO 13849-1:2006; EN  
1088:1995; EN ISO 13732-1:2008

и отвечает требованиям следующих Директив ЕС: 2014/30/ЕС; 2014/35/ЕС; 2006/42/ ЕС

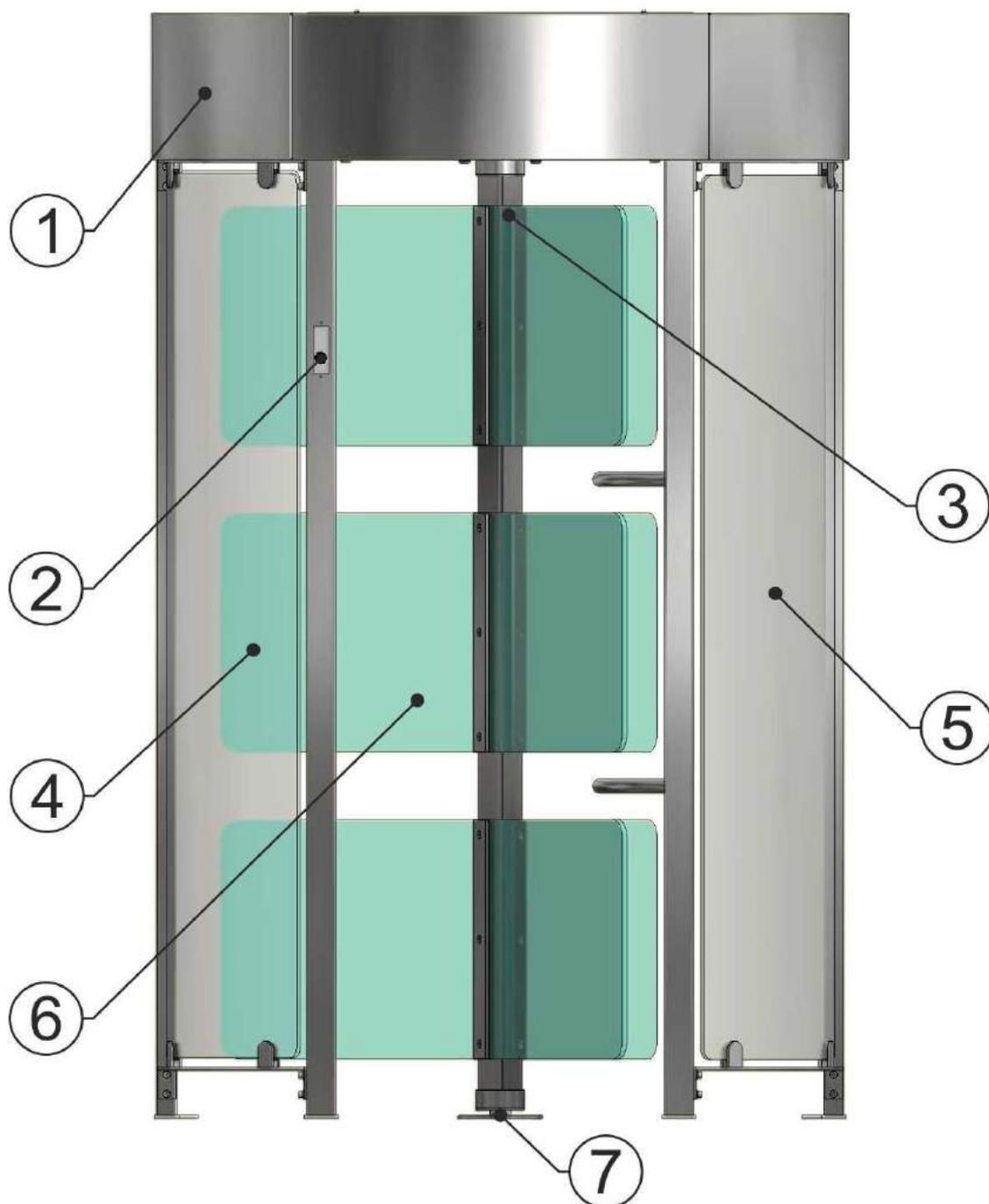
Система менеджмента качества изготовителя сертифицирована по международному стандарту ISO 9001:2015 - Сертификат № HU14/7373.03



Для загрузки Руководства по эксплуатации через Интернет используйте QR-код

## Приложение А

### Конструкция, габаритные и установочные размеры турникета полноростового однопроходного внутреннего исполнения



1 – крыша;  
2 – световое табло индикации;  
3 – ротор;

4, 5 – стенка;  
6 – лопасти  
7- опора ротора

Рисунок А.1 - Конструкция полноростового турникета «GlassGo»

продолжение приложение А1  
Габариты и установочные размеры полноростового турникета

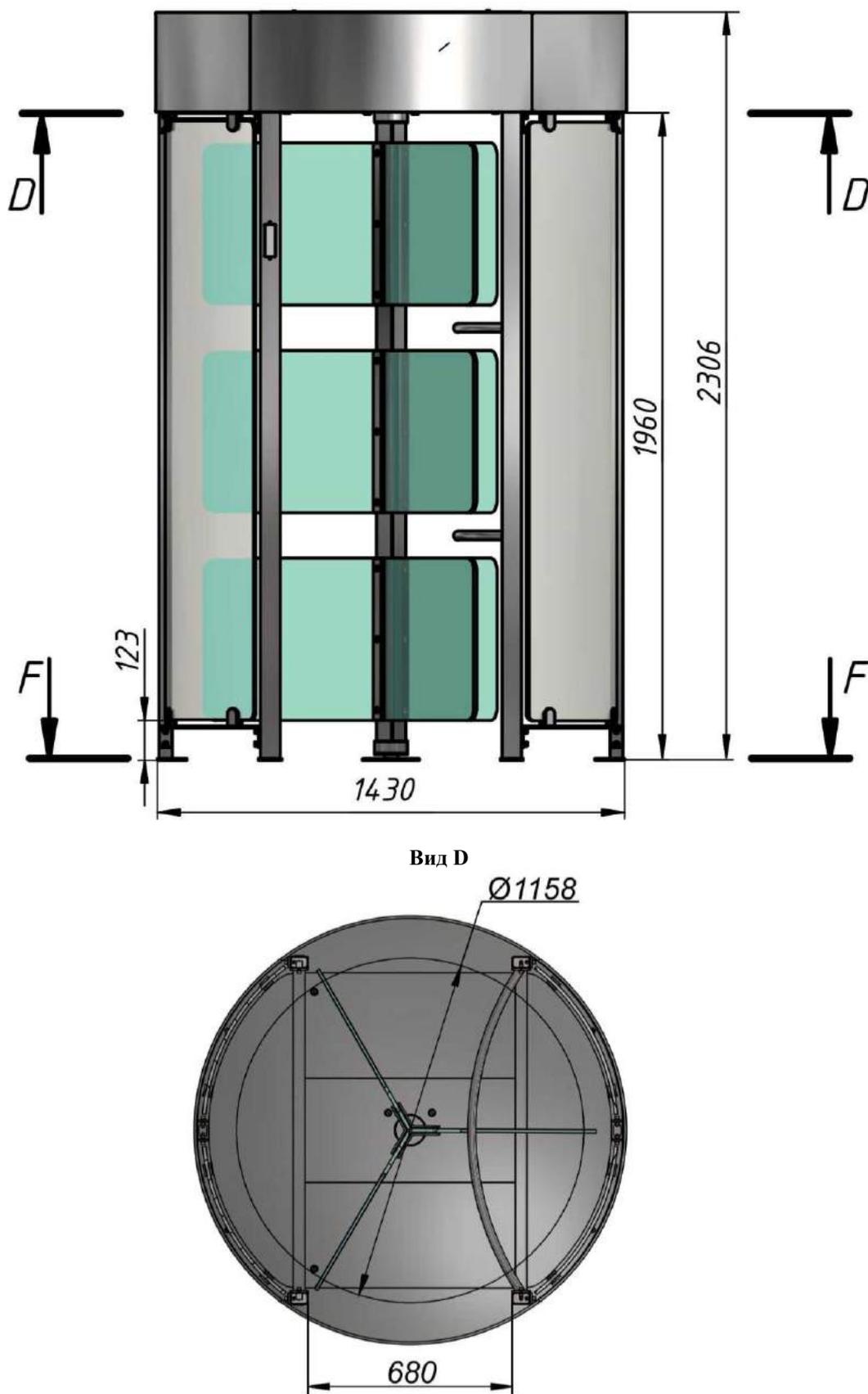


Рисунок А.2 – Габаритные размеры полноростового турникета «GlassGo»

продолжение приложение А

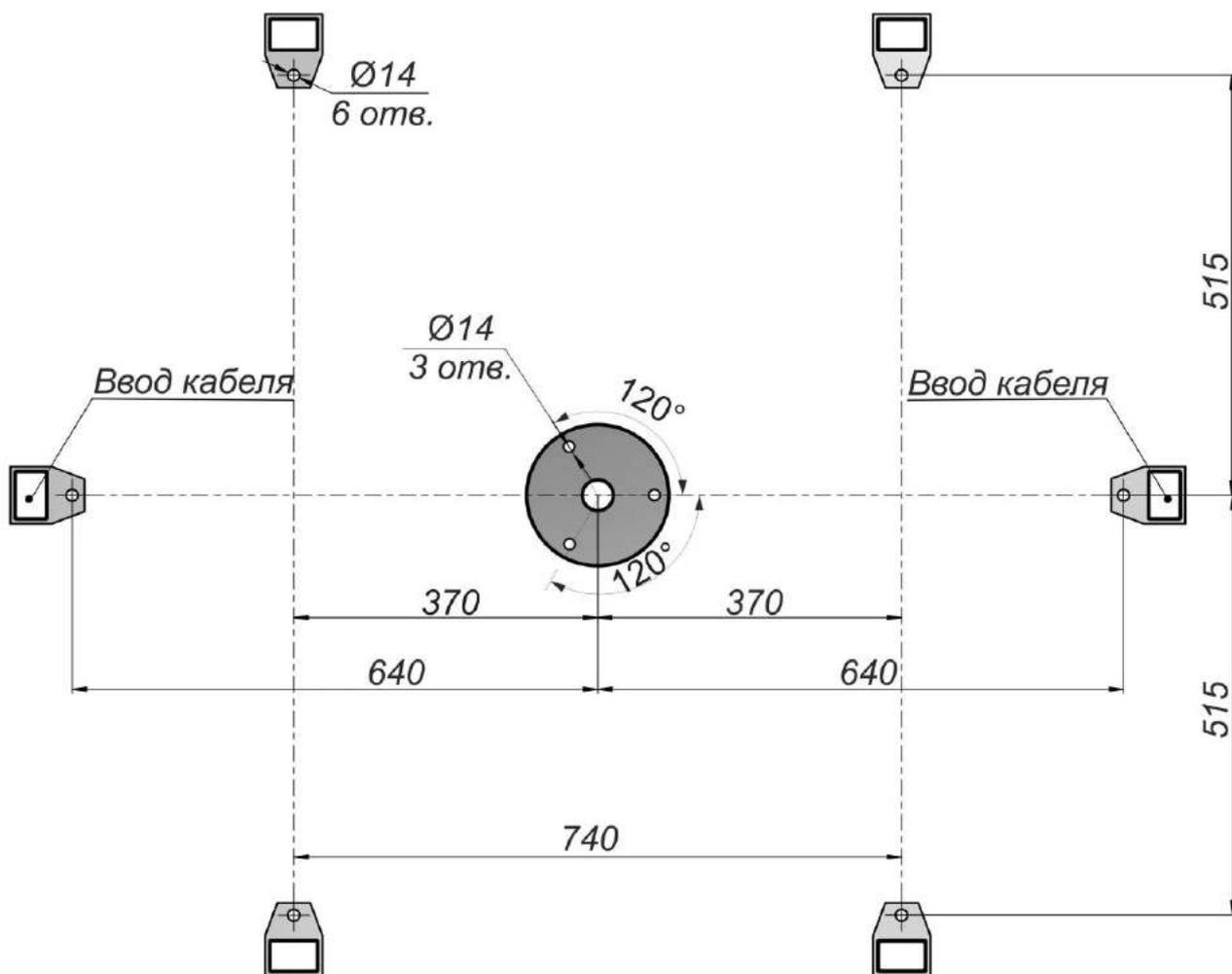
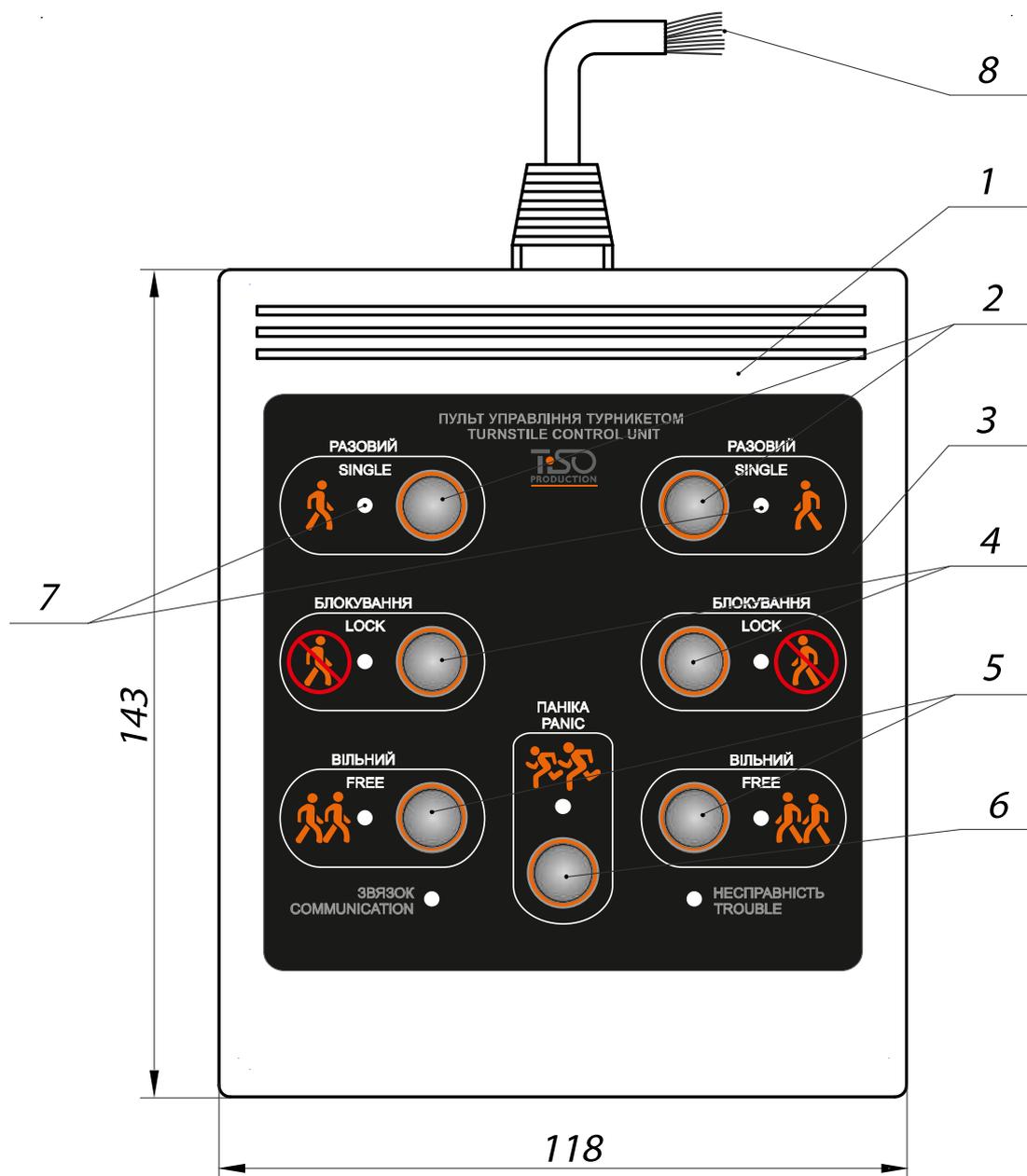
**Вид F**

Рисунок А.3 – Установочные размеры полноростового турникета «GlassGo»

## Приложение Б

### Пульт управления и схема подключения



1 – корпус пульта;  
 2 – кнопка управления режимом  
 «РАЗОВИЙ ПРОХОД»;  
 3 – лицевая панель;  
 4 – кнопка управления режимом  
 «БЛОКИРОВКА»;

5 – кнопка управления режимом  
 «СВОБОДНЫЙ ПРОХОД»;  
 6 – кнопка управления режимом  
 «ПАНИКА»;  
 7 – индикация направления прохода;  
 8 – выводы подключения к контролеру

Рисунок Б.1 – Пульт управления АЮИА.114.02.00.00

Продолжение приложения Б  
Пульт управления и схема подключения



Рисунок Б.2 – Схема электрическая подключения пульта управления  
АЮИА.114.02.00.00

## Приложение В

### Схема электрическая принципиальная подключения турникета

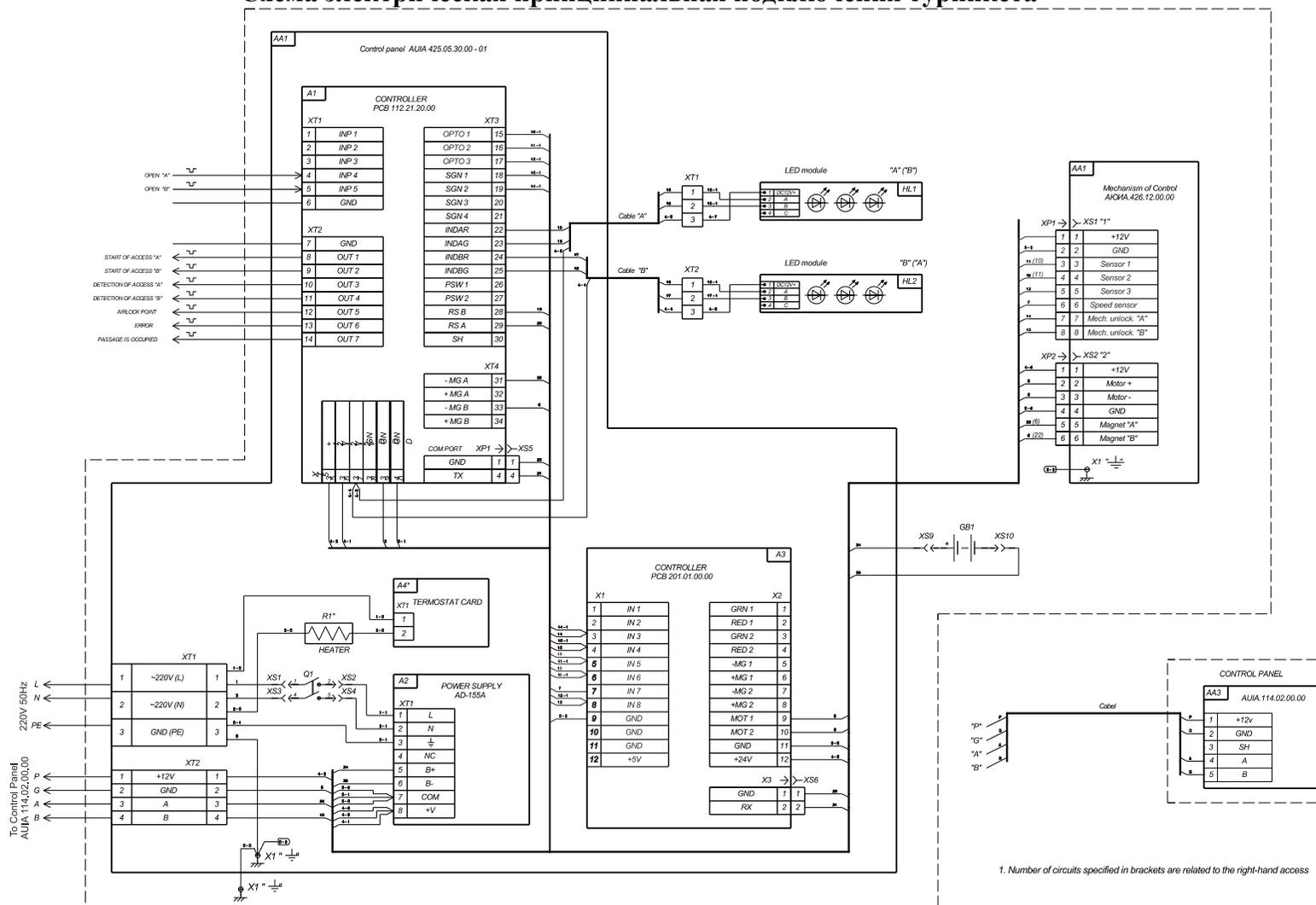


Рисунок В.1 – Схема электрическая принципиальная подключения турникета с сервоприводом

**Приложение Г.1  
(Обязательное)**

**Схема электрическая подключения турникета к системе контроля и управления доступом (СКУД)**

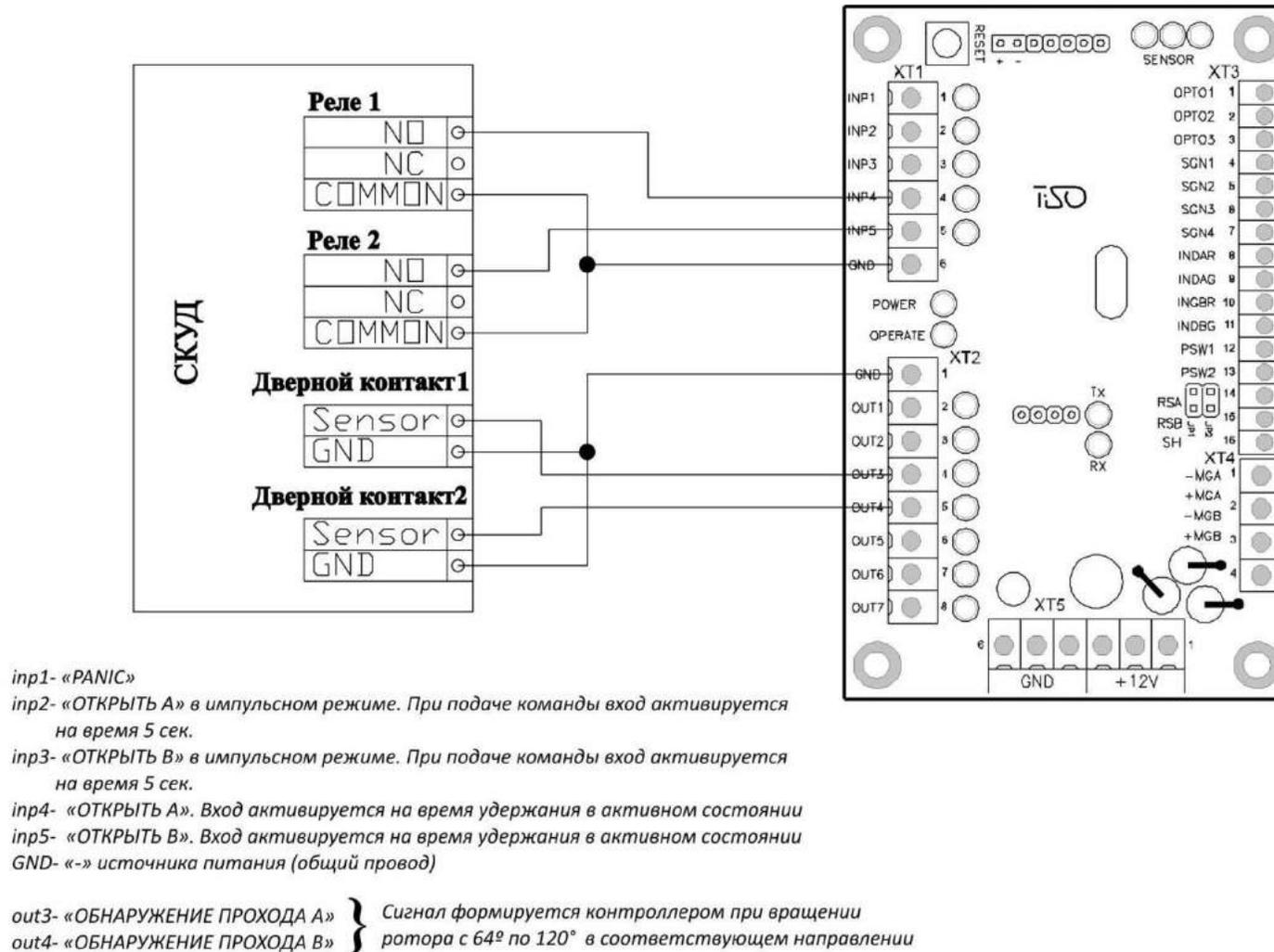


Рисунок Г.1 – Схема электрическая подключения турникета к СКУД

**Приложение Г.2  
(Обязательное)**

**Схема электрическая подключения турникета к пожарной сигнализации (ПС)**

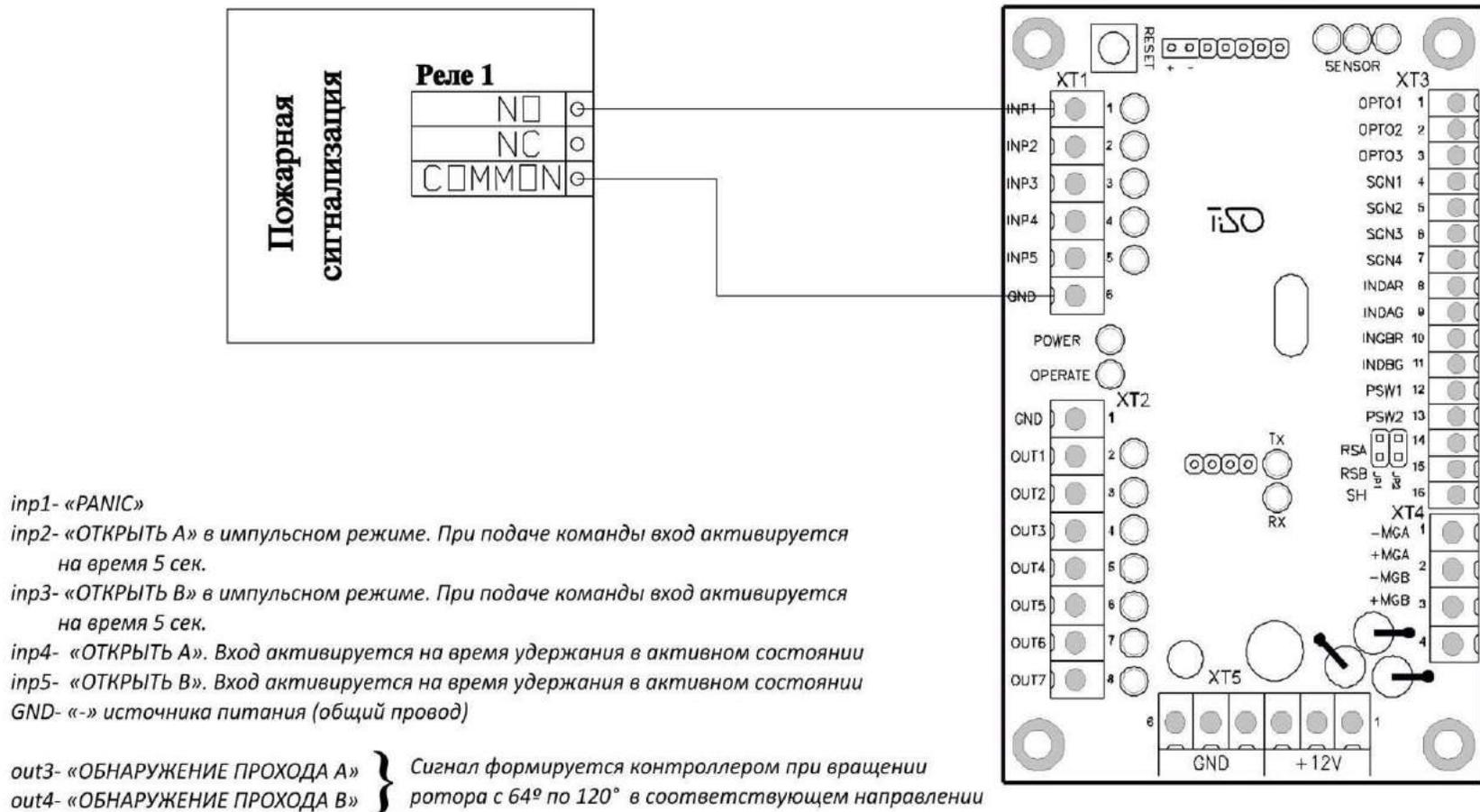


Рисунок Г.2 – Схема электрическая подключения турникета к пожарной сигнализации (ПС)

**Приложение Г.3  
(Обязательное)**  
**Схема электрическая подключения турникета к пожарной сигнализации (ПС)**

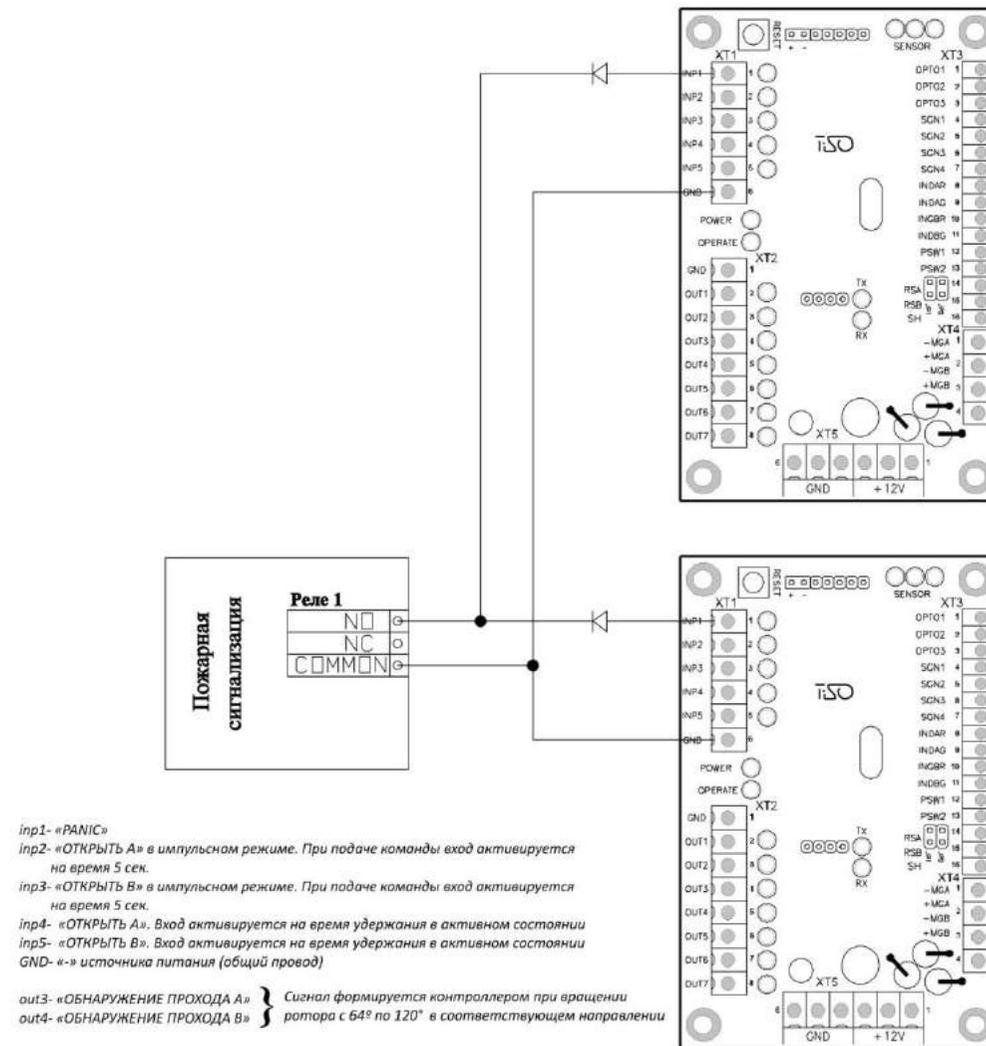


Рисунок Г.3 – Схема электрическая подключения турникета к пожарной сигнализации (ПС)

**Приложение Г.4**  
**(Обязательное)**  
**Схема электрическая подключения турникета к пульту управления**

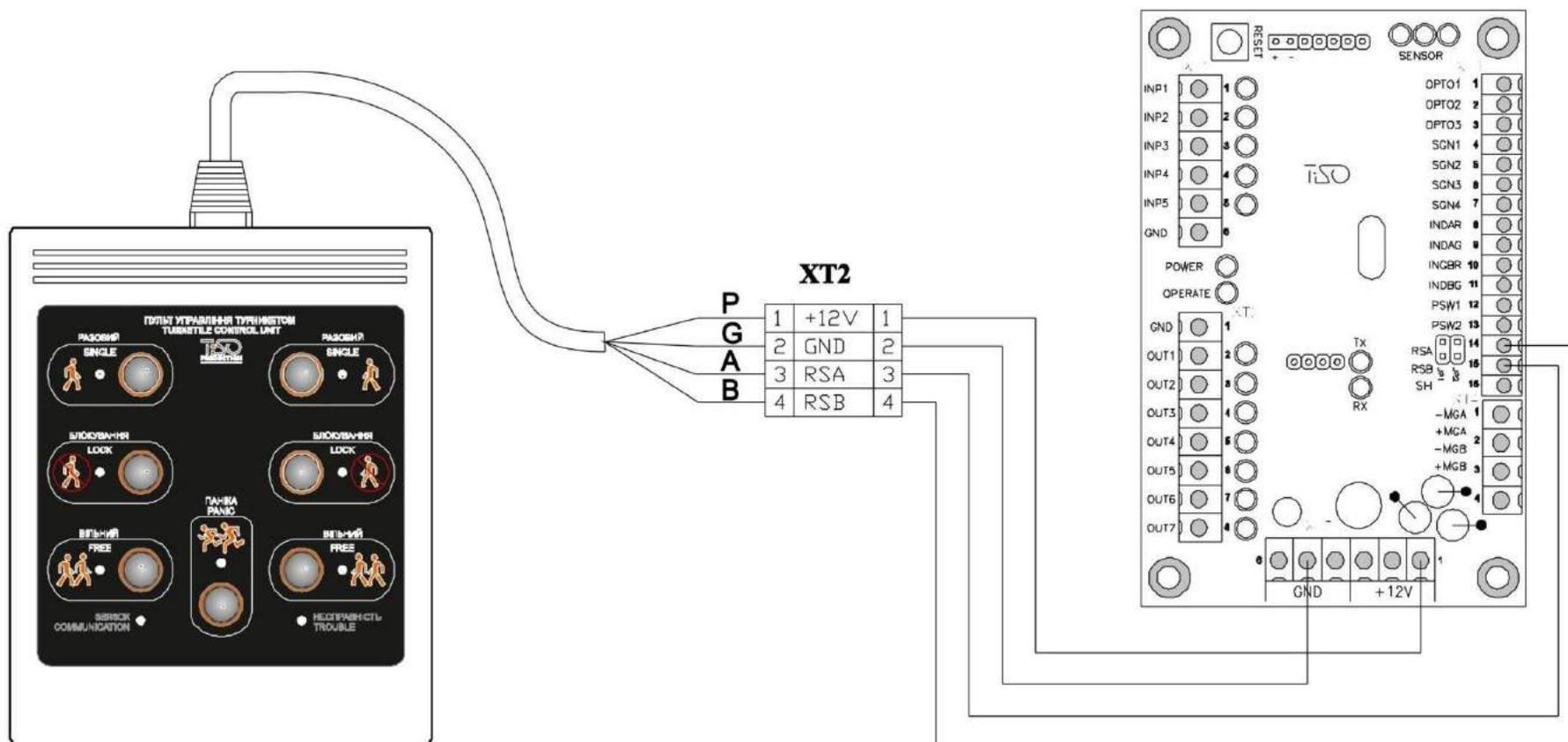


Рисунок Г.4 – Схема электрическая подключения турникета к пульту управления